

## AL5

## TD n° 7 : Algorithme de Floyd-Warshall

**Exercice 1 : Application de l'algorithme de Floyd-Warshall**

Appliquer l'algorithme de Floyd-Warshall sur le graphe de la figure 1. On donnera les matrices obtenues après chaque itération principale (la boucle Pour extérieure).

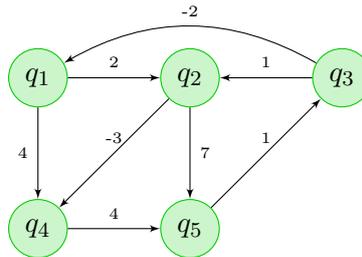


FIGURE 1 – Exemple pour l'exercice 1

**Exercice 2 : Relation d'accessibilité**

On considère un graphe orienté  $G = (S, A)$  avec  $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ . On note  $M$  la matrice d'adjacence de  $G$ , c'est à dire la matrice booléenne  $(\alpha_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  telle que :  $\alpha_{ij} = \top$  si  $(x_i, x_j) \in A$  et  $\alpha_{ij} = \perp$  sinon.

On définit la somme et le produit de matrices booléennes de manière standard : la multiplication est remplacée par la conjonction ( $\wedge$ ), et l'addition par la disjonction ( $\vee$ ). Ainsi soient  $A, B$  et  $C$  trois matrices booléennes  $n \times n$  avec les coefficients  $a_{ij}, b_{ij}$  ou  $c_{ij}$ , on a :

- $C \stackrel{\text{def}}{=} A + B$  ssi  $c_{ij} = a_{ij} \vee b_{ij}$  ;
- $C \stackrel{\text{def}}{=} A \cdot B$  ssi  $c_{ij} = \bigvee_{k=1 \dots n} (a_{ik} \wedge b_{kj})$  ;

On note  $\text{Id}$  la matrice booléenne  $(\gamma_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  telle que  $\gamma_{ii} \stackrel{\text{def}}{=} \top$  et  $\gamma_{ij} \stackrel{\text{def}}{=} \perp$  si  $i \neq j$ .

On définit la suite de matrice  $M^k$  pour  $k = 0, \dots, n-1$  de la manière suivante :  $M^0 \stackrel{\text{def}}{=} \text{Id}$  et  $M^k \stackrel{\text{def}}{=} M^{k-1} \cdot M$  pour  $k = 1, \dots, n-1$ .

1. Montrer que  $M^k$ , pour  $k = 0, \dots, n-1$ , représente la matrice d'accessibilité en exactement  $k$  transitions de  $G$  : le coefficient  $\alpha_{ij}^k$  de  $M^k$  est  $\top$  ssi il existe un chemin de longueur  $k$  entre  $x_i$  et  $x_j$ .
2. Soit  $M^*$  la matrice booléenne correspondant à la fermeture réflexive et transitive de la relation induite par  $G$  : le coefficient  $\gamma_{ij}$  de  $M^*$  est  $\top$  si et seulement si il existe un chemin (de longueur quelconque) de  $x_i$  à  $x_j$  dans  $G$ .

$$\text{Montrer que } M^* = \sum_{i=0}^{n-1} M^i$$

Quelle est la complexité de l'algorithme qui calcule  $M^*$  avec cette méthode ?

3. Adapter l'algorithme de Floyd pour calculer  $M^*$  plus efficacement. Donner sa complexité.
4. Etant donné une matrice booléenne  $M^*$  représentant la fermeture réflexive et transitive de  $G = (S, A)$  et un nouvel arc  $(x_i, x_j)$ , donner un algorithme qui calcule la fermeture réflexive et transitive du graphe  $G' = (S, A \cup \{(x_i, x_j)\})$ . Donner sa complexité.

---

1. Dans cet exercice, la *longueur* d'un chemin est le nombre d'arcs composant ce chemin.

## Exercice 3 : Contraintes et plus courts chemins – (examen 2017)

**Rappel de la feuille de TD 5.** Soit  $X = \{x_1, \dots, x_n\}$  un ensemble de  $n$  variables réelles. On appelle contrainte atomique une inégalité sur une différence de variables, c'est à dire de la forme  $x_j - x_i \leq c$  avec  $i, j \in \{1, \dots, n\}, i \neq j$  et  $c \in \mathbf{Z}$ . Une contrainte convexe  $C$  est un ensemble de contraintes atomiques, interprété comme une conjonction (toutes les contraintes doivent être vérifiées). On supposera que pour toute paire de variables  $x_i, x_j$ , il y a au plus une contrainte de la forme  $x_j - x_i \leq c$ . Étant donnée une contrainte convexe  $E$ , on note  $S_E$  l'ensemble des valuations pour  $X$  qui sont des solutions de  $E$  (i.e. qui vérifient toutes les contraintes atomiques de  $E$ ).

Dans la suite, on utilise la contrainte  $E_0$  définie par l'ensemble  $\{x_2 - x_1 \leq 2, x_1 - x_2 \leq -1, x_1 - x_3 \leq -1, x_3 - x_2 \leq 1, x_2 - x_3 \leq 2\}$  pour  $X_0 = \{x_1, x_2, x_3\}$  comme un exemple récurrent pour toutes les questions. Les valuations  $v = (11, 12, 12)$  et  $v' = (5, 6, 7)$  sont des solutions possibles pour  $E_0$  (et donc  $v, v' \in S_{E_0}$ ).

À toute contrainte convexe  $E$ , on associe un graphe orienté valué  $G_E = (S, A, w)$  avec :

- $S = \{x_1, \dots, x_n\}$ ,
- $A = \{(x_i, x_j) \mid \exists (x_j - x_i \leq c) \in E\}$ ,
- $w(x_i, x_j) = c$  ssi  $\exists (x_j - x_i \leq c) \in E$ .

Par exemple, la contrainte convexe  $E_0$  pour  $X_0$  est représentée par le graphe  $G_{E_0}$  de la Figure 2.

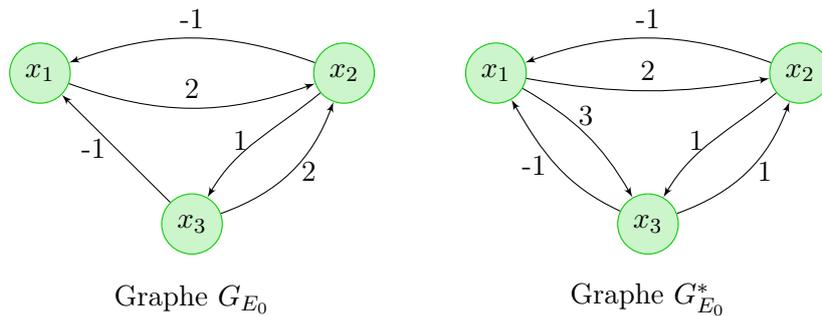


FIGURE 2 – Graphes pour l'exemple  $E_0$ .

On rappelle (cf la première partie du TD) que le poids  $c$  d'un chemin reliant un sommet  $x_i$  à un sommet  $x_k$  dans  $G_E$  signifie l'existence d'une contrainte  $x_k - x_i \leq c$  induite par l'ensemble de contraintes  $E$ .

Dans cet exercice, on souhaite élaborer des algorithmes pour manipuler des ensembles de contraintes. On souhaite notamment normaliser les contraintes de manière à ce que deux contraintes ayant les mêmes ensembles de solutions aient la même représentation.

Pour cela, on représente le graphe  $G_E$  sous la forme d'une matrice d'adjacence  $M_E$ <sup>2</sup>. On note  $G_E^* = (S, A^*, w^*)$  le graphe orienté pondéré obtenu à partir de  $G_E$  par application de l'algorithme de Floyd-Warshall (la fonction  $w^*$  correspond donc aux distances des plus courts chemins dans  $G_E$ ). On note  $M_E^*$  sa matrice. Par exemple, le graphe  $G_{E_0}^*$  de l'exemple précédent est décrit Figure 2 et on donne ci-dessous la matrice  $M_{E_0}$  de  $G_{E_0}$  et la matrice  $M_{E_0}^*$  de  $G_{E_0}^*$  :

$$M_{E_0} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & \infty \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \quad M_{E_0}^* = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

2. avec des coefficients  $\alpha_{i,j}$  définis par :  $\alpha_{i,i} = 0$  pour tout  $i$ , et  $\alpha_{i,j} = c$  si  $w(x_i, x_j) = c$  et  $\alpha_{i,j} = \infty$  si  $(x_i, x_j) \notin A$ .

Inversement, on peut aussi associer à une matrice  $n \times n$   $M$  un ensemble de contraintes : chaque coefficient  $\beta_{ij}$  de  $M$  induit une contrainte  $x_j - x_i \leq \beta_{ij}$ .

1. Expliquer à quoi correspond le coefficient  $\alpha_{ij}^*$  de la matrice  $M_E^*$ .
2. Comment tester si un ensemble de contraintes  $E$  n'a pas de solution (*i.e.*  $S_E = \emptyset$ ) à partir de  $M_E^*$ ? On rappelle que dans la première partie du TD, nous avons vu l'équivalence :  $S_E = \emptyset$  ssi il existe un circuit strictement négatif dans  $G_E$ .
3. Prouver que l'ensemble des valuations vérifiant  $E$  est identique à celui vérifiant l'ensemble des contraintes décrites par  $M_E^*$ .
4. Considérons deux ensembles de contraintes  $E$  et  $E'$  tels que  $S_E = S_{E'}$  et  $S_E \neq \emptyset$ . Montrer que les matrices  $M_E^*$  et  $M_{E'}^*$  sont identiques.  
Pour cette question, on pourra utiliser sans la prouver (mais on peut aussi le faire!) la propriété suivante : Soit  $E$  un ensemble de contraintes tel que  $S_E \neq \emptyset$ . Pour tout coefficient  $\alpha_{ij}^* \neq \infty$  dans  $M_E^*$ , il existe une valuation  $v \in S_E$  telle que  $v(x_j) - v(x_i) = \alpha_{ij}^*$ .
5. En déduire un algorithme pour tester si deux contraintes  $E$  et  $E'$  représentent le même ensemble de valuations. Donner sa complexité.
6. Proposer un algorithme pour tester si l'ensemble de valuations vérifiant une contrainte  $E$  est inclus dans celui représenté par une contrainte  $E'$ . Donner sa complexité.
7. Donner un algorithme qui construit, étant données deux contraintes convexes  $E$  et  $E'$ , une contrainte convexe correspondant à leur intersection. Est-ce possible de faire l'union? Donner un algorithme qui vérifie si l'union de deux contraintes convexes  $E$  et  $E'$  est une contrainte convexe.

#### Exercice 4 : le meilleur routage

On considère un réseau formé d'un ensemble  $R$  de  $n$  routeurs. Pour chaque paire de routeurs  $(r_i, r_j)$  avec  $1 \leq i, j \leq n$  connectés par un fil sur le réseau, on connaît la bande passante (débit binaire maximal)  $b_{ij}$  du routeur  $r_i$  vers le routeur  $r_j$ . On pose  $B = (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  la matrice telle que  $b_{ij}$  est la bande passante de  $r_i$  à  $r_j$  lorsqu'ils sont connectés, et 0 sinon. Le réseau est donc défini par son ensemble de routeur  $R$  et sa matrice de bandes passantes  $B$ .

On souhaite calculer pour chaque couple de routeur  $(r_i, r_j)$  du réseau, la meilleure route de  $r_i$  vers  $r_j$ , c'est à dire la route qui offre la meilleure bande passante.

1. Soit une route  $c = r_{i_1} r_{i_2} \dots r_{i_l}$  sur le réseau avec  $r_{i_1}, r_{i_2}, \dots, r_{i_l} \in R$  et  $r_{i_j}, r_{i_{j+1}}$  sont connectés,  $\forall 1 \leq j < l$ . Quelle est la bande passante de  $c$  en fonction des  $(b_{i_j i_{j+1}})_{1 \leq j < l}$ ?
2. Soit deux chemins distincts  $c_1$  et  $c_2$  sur le réseau, allant d'un routeur  $r_i$  à un routeur  $r_j$ . Comment déterminer la meilleure route entre ces deux routes en fonction des bandes passantes de  $B$ ?
3. Écrire un algorithme qui calcule la meilleure route entre chaque paire de routeurs d'un réseau  $R$ . Prouver sa correction.