

Troisième partie III

Analyse LALR

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$

Valid ₀ (ε)
$S \rightarrow \cdot a A$
$S \rightarrow \cdot b B$

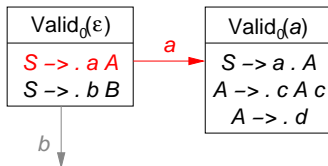
a c c d c c

$\$[\varepsilon] \parallel accdcc \$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$


$a c c d c c$

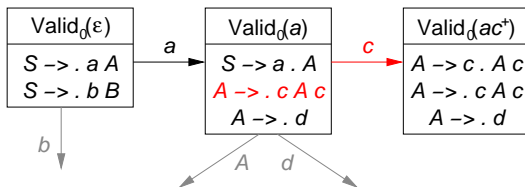
$[\epsilon] || accdcc \$$

$\underset{\text{shift}}{=} [\epsilon][a] || ccddcc \$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$

 $a c c d c c$

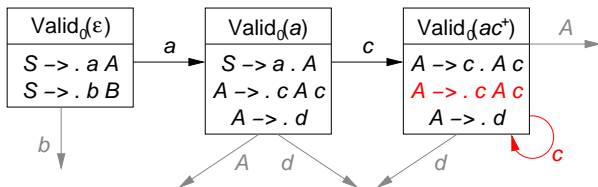
$$\underset{\text{shift}}{\|} \$[\epsilon][a] \| ccdcc\$$$

$$\underset{\text{shift}}{\|} \$[\epsilon][a][ac] \| cdcc\$$$

Analyse ascendante LR

Exemple

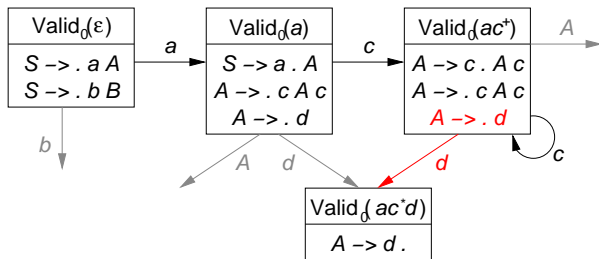
Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$

 $a c c d c c$
 $\underset{\text{shift}}{\text{||}} \$[\epsilon][a][ac]||cdcc\$$
 $\underset{\text{shift}}{\text{||}} \$[\epsilon][a][ac][acc]||dcc\$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

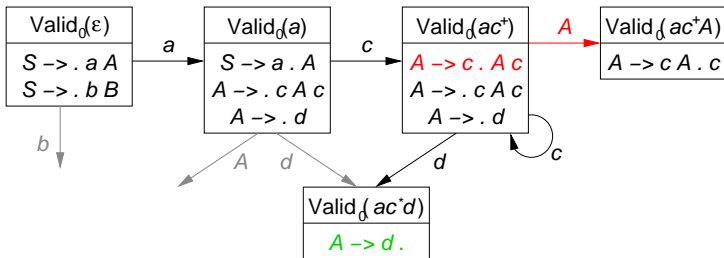
$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$

 $a \ c \ c \ d \ c \ c$
 $\stackrel{\text{shift}}{\text{---}} \$[\epsilon][a][ac][acc]||dcc\$$
 $\stackrel{\text{shift}}{\text{---}} \$[\epsilon][a][ac][acc][accd]||cc\$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$



$a c c d c c$

A

|

d

$$\stackrel{\text{shift}}{\models} \$[\epsilon][a][ac][acc][acc d] \| cc\$$$

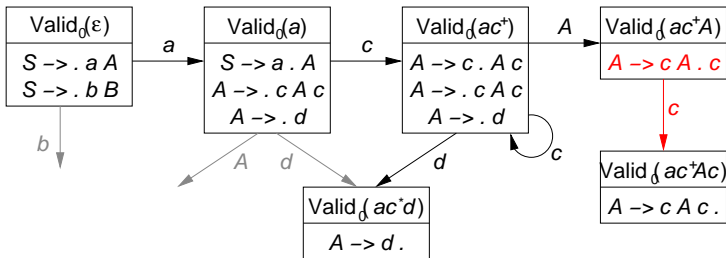
$$\stackrel{A \rightarrow d}{\models} \$[\epsilon][a][ac][acc][acc A] \| cc\$$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$



A
 $|$
 $a c c d c c$

$$\stackrel{\text{A} \rightarrow d}{\models} \$[\epsilon][a][ac][acc][accA]||cc\$$$

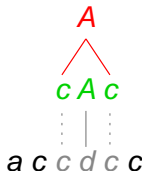
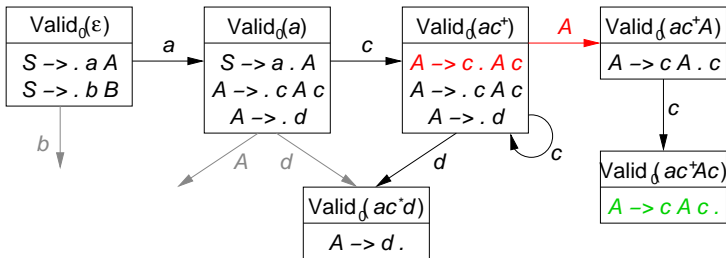
$$\stackrel{\text{shift}}{\models} \$[\epsilon][a][ac][acc][accA][accA c]||c\$$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$



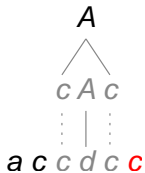
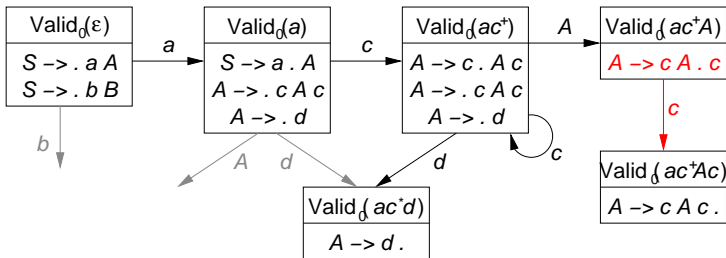
$$\begin{aligned}
 &\stackrel{\text{shift}}{\models} \$[\epsilon][a][ac][acc][accA][ac\mathbf{cAc}]||c\$ \\
 &\stackrel{A \rightarrow cAc}{\models} \$[\epsilon][a][ac][ac\mathbf{A}]||c\$
 \end{aligned}$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$



$$\models_{A \rightarrow cAc} \$[\epsilon][a][ac][acA]||c\$$$

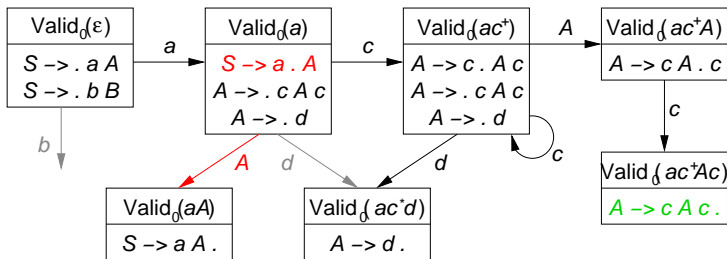
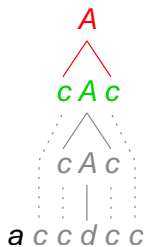
$$\models_{\text{shift}} \$[\epsilon][a][ac][acA][acAc]||\$$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$S \rightarrow aA \mid bB, A \rightarrow cAc \mid d, B \rightarrow cBc \mid d :$



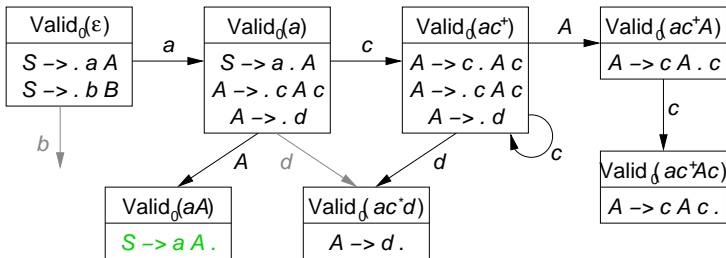
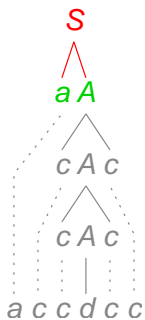
$$\begin{aligned} & \models_{\text{shift}} \$[\epsilon][a][ac][acA][acAc]||\$ \\ & \models_{A \rightarrow cAc} \$[\epsilon][a][aA]||\$ \end{aligned}$$

Analyse ascendante LR

Exemple

Soit la grammaire

$$S \rightarrow aA \mid bB, \quad A \rightarrow cAc \mid d, \quad B \rightarrow cBc \mid d :$$



$$\models_{A \rightarrow cAc} \$[\epsilon][a][aA]||\$$$

$$\models_{S \rightarrow aA} \$[\epsilon][S]||\$$$

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides $LR(k)$
- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile $LR(k)$.
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel, puisque généré par la grammaire caractéristique, qui est linéaire.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides LR(k)
- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile LR(k).
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage par le biais des états de son automate à états finis déterministe minimal.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides LR(k)
- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile LR(k).
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides $LR(k)$:

Définition

La chaîne γ_1 est **$LR(k)$ -équivalente** à la chaîne γ_2 , dénoté par $\gamma_1 \equiv_{LR(k)} \gamma_2$, si et seulement si $\text{Valid}_k(\gamma_1) = \text{Valid}_k(\gamma_2)$

- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile $LR(k)$.
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides LR(k)
- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile LR(k).
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides LR(k)
- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile LR(k).
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

En résumé

- ▶ Le langage des contextes gauches des poignées est rationnel.
- ▶ Un langage rationnel définit des classes d'équivalence sur les phrases du langage.
- ▶ Ces classes d'équivalence peuvent être calculées directement en utilisant les items valides $LR(k)$
- ▶ Ces classes d'équivalence servent d'états pour l'automate à pile $LR(k)$.
- ▶ Il existe $2^{|\mathcal{G}||\Sigma|^k}$ classes d'équivalence distinctes possibles.

La classe de grammaires $LR(k)$ est la classe analysable par automates à pile déterministes la plus large possible.

Le problème

Exercice

Donnez les ensembles Valid_0 pour la grammaire

$$S \rightarrow aSa \mid bSb \mid c.$$

Combien y-a-t'il de classes d'équivalence LR(0) ? LR(1) ? LR(k) ?

Le problème

Exercice

Donnez les ensembles Valid_0 pour la grammaire

$$S \rightarrow aSa \mid bSb \mid c.$$

Combien y-a-t'il de classes d'équivalence LR(0) ? LR(1) ? LR(k) ?

Pour chacun des corps d'item $S \rightarrow a \cdot Sa$, $S \rightarrow aS \cdot a$, $S \rightarrow aSa \cdot$, $S \rightarrow b \cdot Sb$, $S \rightarrow bS \cdot b$, $S \rightarrow bSb \cdot$ et $S \rightarrow c \cdot$, n'importe quel ensemble de k symboles ou moins, pris parmi $\{a, b\}$, peut apparaître en fenêtre, complété par des \$.

Soit

$$2^k + 2^{k-1} + \dots + 2 + 1 = 2^{k+1} - 1$$

fenêtres de k symboles possibles pour chaque corps. Soit au final $7(2^{k+1} - 1) + 1$ états LR(k).

Fusion d'états

Les trois états

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \$ \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, a \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

et

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, b \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

sont fusionnés en un seul

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \{\$, a, b\} \\ S \rightarrow \cdot aSa, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot bSb, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot c, \{a\} \end{array}$$

Fusion d'états

Les trois états

$$S \rightarrow a \cdot Sa, \$$$

$$S \rightarrow \cdot aSa, a$$

$$S \rightarrow \cdot bSb, a$$

$$S \rightarrow \cdot c, a$$

$$S \rightarrow a \cdot Sa, a$$

$$S \rightarrow \cdot aSa, a$$

$$S \rightarrow \cdot bSb, a$$

$$S \rightarrow \cdot c, a$$

et

$$S \rightarrow a \cdot Sa, b$$

$$S \rightarrow \cdot aSa, a$$

$$S \rightarrow \cdot bSb, a$$

$$S \rightarrow \cdot c, a$$

sont fusionnés en un seul

$$S \rightarrow a \cdot Sa, \{\$, a, b\}$$

$$S \rightarrow \cdot aSa, \{a\}$$

$$S \rightarrow \cdot bSb, \{a\}$$

$$S \rightarrow \cdot c, \{a\}$$

Fusion d'états

Les trois états

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \$ \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, a \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

et

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, b \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

sont fusionnés en un seul

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \{\$, a, b\} \\ S \rightarrow \cdot aSa, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot bSb, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot c, \{a\} \end{array}$$

Fusion d'états

Les trois états

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \$ \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, a \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

et

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, b \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

sont fusionnés en un seul

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \{\$, a, b\} \\ S \rightarrow \cdot aSa, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot bSb, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot c, \{a\} \end{array}$$

Fusion d'états

Les trois états

$S \rightarrow a \cdot Sa, \$$ $S \rightarrow \cdot aSa, a$ $S \rightarrow \cdot bSb, a$ $S \rightarrow \cdot c, a$,	$S \rightarrow a \cdot Sa, a$ $S \rightarrow \cdot aSa, a$ $S \rightarrow \cdot bSb, a$ $S \rightarrow \cdot c, a$	et	$S \rightarrow a \cdot Sa, b$ $S \rightarrow \cdot aSa, a$ $S \rightarrow \cdot bSb, a$ $S \rightarrow \cdot c, a$
---	---	--	----	--

sont fusionnés en un seul

$S \rightarrow a \cdot Sa, \{\$, a, b\}$ $S \rightarrow \cdot aSa, \{a\}$ $S \rightarrow \cdot bSb, \{a\}$ $S \rightarrow \cdot c, \{a\}$

Fusion d'états

Les trois états

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \$ \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, a \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

et

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, b \\ S \rightarrow \cdot aSa, a \\ S \rightarrow \cdot bSb, a \\ S \rightarrow \cdot c, a \end{array}$$

sont fusionnés en un seul

$$\begin{array}{l} S \rightarrow a \cdot Sa, \{\$, a, b\} \\ S \rightarrow \cdot aSa, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot bSb, \{a\} \\ S \rightarrow \cdot c, \{a\} \end{array}$$

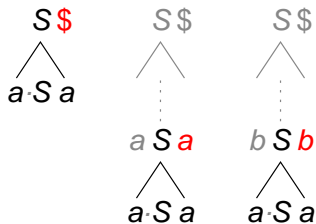
Définition ([KM81])

La fenêtre LALR(k) d'un corps valide pour un préfixe γ est

$$LA([\gamma], A \rightarrow \alpha \cdot \alpha') = \{k : z \mid S \xRightarrow{*}_{rm} \delta A x \xRightarrow{\delta} \alpha \alpha' x \xRightarrow{*}_{rm} \delta \alpha z \text{ et } \delta \alpha \equiv_{LR(0)} \gamma\}.$$

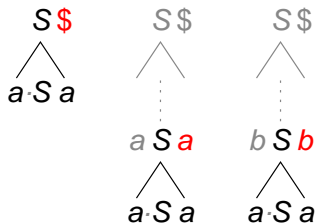
Équivalence d'arbres

Le corps d'item $S \rightarrow a \cdot S a$ peut apparaître dans trois types d'arbres différents :



Équivalence d'arbres

Le corps d'item $S \rightarrow a \cdot S a$ peut apparaître dans trois types d'arbres différents :



Les préfixes viables correspondants sont **LR(0)-équivalents** :

$$[a]_0 = \{wa \mid w \in \{a, b\}^*\} = (a|b)^* a.$$

Fenêtre sur un arbre

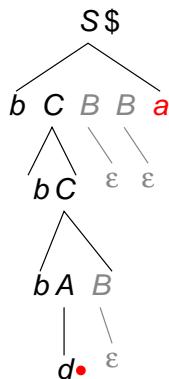
Le calcul de la fenêtre est compliqué par la présence de règles vides.

Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$

Fenêtre sur un arbre

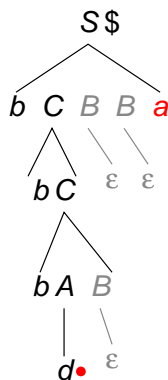
Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$


Fenêtre sur un arbre

Exemple

$S \rightarrow CBBa$, $A \rightarrow d$, $B \rightarrow \varepsilon$, $C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb$, $D \rightarrow d$.

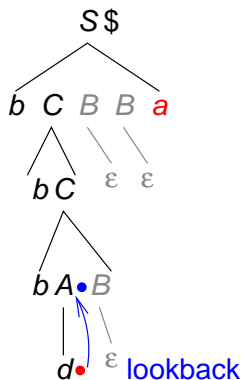


Une position dans un arbre syntaxique équivaut à une position dans une forme sententielle droite. On écrit une telle position $\delta[A \rightarrow \alpha \cdot \alpha']x$, où $\delta\alpha\alpha'x$ est une forme sententielle droite et $\alpha\alpha'$ une poignée dans cette forme sententielle droite.

Par exemple, on écrirait $bbb[A \rightarrow d \cdot]a$ pour la position dans l'arbre ci-contre.

Fenêtre sur un arbre

Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$


Définition

Si $\delta C y \xRightarrow{rm} \delta \gamma A \sigma y \xRightarrow{*rm} \delta \gamma A x y \xRightarrow{rm} \delta \gamma \alpha x y$, alors

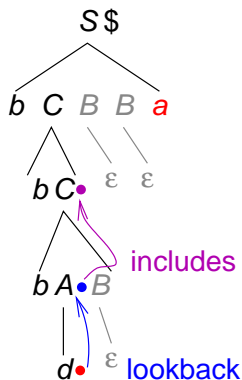
$$\delta \gamma [A \rightarrow \alpha \cdot] x y \text{ lookback } \delta [C \rightarrow \gamma A \cdot \sigma] y.$$

Par exemple,

$$bbb[A \rightarrow d \cdot] a \text{ lookback } bb[C \rightarrow b A \cdot B] a.$$

Fenêtre sur un arbre

Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$


Définition

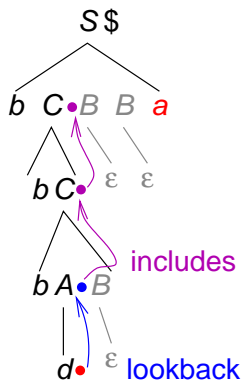
Si $\delta C y \xRightarrow{rm} \delta \gamma A \sigma y \xRightarrow{*} \delta \gamma A x y \xRightarrow{rm} \delta \gamma \alpha \varphi x y \xRightarrow{*} \delta \gamma \alpha x y$,
alors

$\delta \gamma [A \rightarrow \alpha \cdot \varphi] x y$ **includes** $\delta [C \rightarrow \gamma A \cdot \sigma] y$.

Par exemple, $bb[C \rightarrow bA \cdot B]a$ **includes** $b[C \rightarrow bC \cdot]a$.

Fenêtre sur un arbre

Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$


Définition

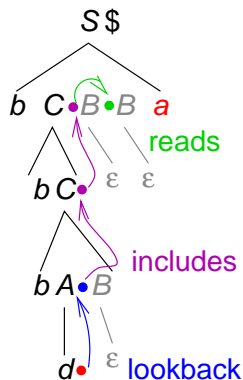
Si $\delta C y \xRightarrow{rm} \delta \gamma A \sigma y \xRightarrow{*} \delta \gamma A x y \xRightarrow{rm} \delta \gamma \alpha \varphi x y \xRightarrow{*} \delta \gamma \alpha x y$,
alors

$\delta \gamma [A \rightarrow \alpha \cdot \varphi] x y$ **includes** $\delta [C \rightarrow \gamma A \cdot \sigma] y$.

Par exemple, $bb[C \rightarrow bA \cdot B]a$ **includes** $b[C \rightarrow bC \cdot]a$
et $b[C \rightarrow bC \cdot]a$ **includes** $[S \rightarrow bC \cdot B B a]$.

Fenêtre sur un arbre

Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$


Définition

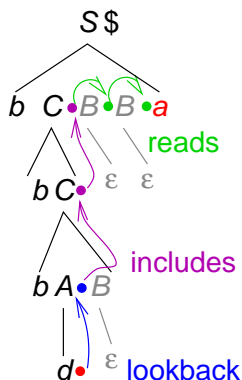
Si $\delta C y \xRightarrow{rm} \delta \gamma A \sigma y \xRightarrow{*rm} \delta \gamma A x y \xRightarrow{rm} \delta \gamma x y$, alors

$$\delta[C \rightarrow \gamma \cdot A \sigma] y \text{ reads } \delta[C \rightarrow \gamma A \cdot \sigma] y.$$

Par exemple, $[S \rightarrow bC \cdot BBa]$ reads $[S \rightarrow bCB \cdot Ba]$.

Fenêtre sur un arbre

Exemple

$$S \rightarrow CBBa, A \rightarrow d, B \rightarrow \varepsilon, C \rightarrow bC \mid bAB \mid bDBb, D \rightarrow d.$$


Définition

Si $\delta C y \xRightarrow{\text{rm}} \delta \gamma A \sigma y \xRightarrow{* \text{rm}} \delta \gamma A x y \xRightarrow{\text{rm}} \delta \gamma x y$, alors

$$\delta[C \rightarrow \gamma \cdot A \sigma] y \text{ reads } \delta[C \rightarrow \gamma A \cdot \sigma] y.$$

Par exemple, $[S \rightarrow b C \cdot B B a]$ reads $[S \rightarrow b C B \cdot B a]$ et
 $[S \rightarrow b C B \cdot B a]$ reads $[S \rightarrow b C B B \cdot a]$.

Et LALR(1) ? [DP82]

Théorème

$S \xRightarrow{\text{rm}}^* \delta A a x \xRightarrow{\text{rm}} \delta \alpha a x$ si et seulement si

$\delta[A \rightarrow \alpha \cdot] a x$ **lookback** \circ **includes**^{*} \circ (**reads**^{*} \circ $\overset{\varepsilon}{\curvearrowright}$ ^{*})^{*} $\gamma[C \rightarrow \beta \cdot a \beta'] y$.

Et LALR(1) ? [DP82]

Théorème

$S \xRightarrow{\text{rm}}^* \delta A a x \xRightarrow{\text{rm}} \delta \alpha a x$ si et seulement si

$$\delta[A \rightarrow \alpha \cdot] a x \text{ lookback} \circ \text{includes}^* \circ (\text{reads}^* \circ \overset{\varepsilon}{\curvearrowright}^*)^* \gamma[C \rightarrow \beta \cdot a \beta'] y.$$

Pour faire un calcul de fenêtre LALR(1), il suffit de faire ces opérations modulo l'équivalence $\equiv_{\text{LR}(0)}$ sur le préfixe de la position.

Et LALR(1) ? [DP82]

Théorème

$S \xRightarrow{\text{rim}}^* \delta A a x \xRightarrow{\text{rim}} \delta \alpha a x$ si et seulement si

$$\delta[A \rightarrow \alpha \cdot] a x \text{ lookback } \circ \text{ includes}^* \circ (\text{reads}^* \circ \overset{\varepsilon}{\curvearrowright}^*)^* \gamma [C \rightarrow \beta \cdot a \beta'] y.$$

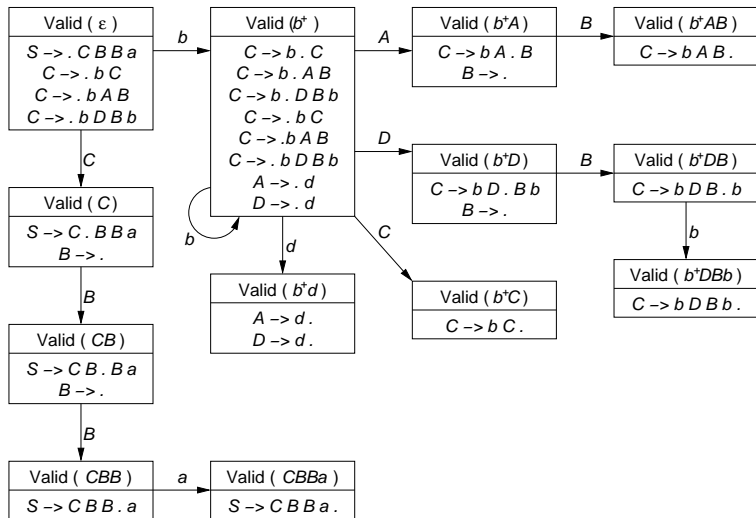
Pour faire un calcul de fenêtre LALR(1), il suffit de faire ces opérations modulo l'équivalence $\equiv_{\text{LR}(0)}$ sur le préfixe de la position. Les relations définies en termes d'états et de transitions LR(0) deviennent :

$([\delta \alpha], A \rightarrow \alpha) \text{ lookback } ([\delta], A)$

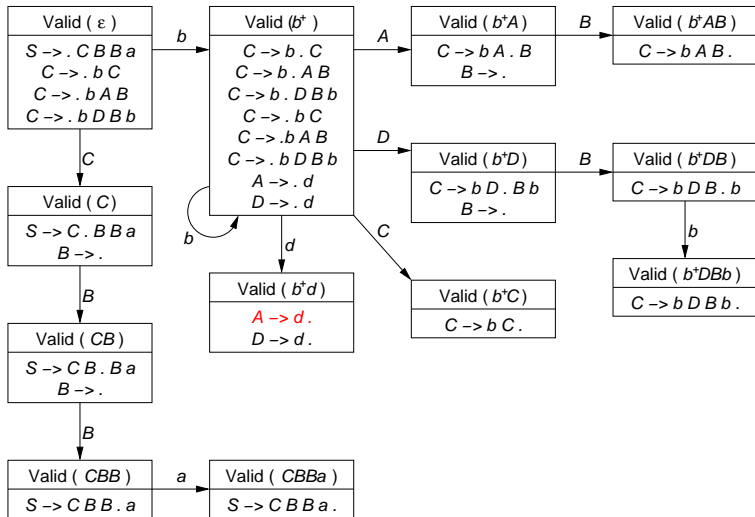
$([\delta \beta], A) \text{ includes } ([\delta], B)$ ssi $B \rightarrow \beta A \gamma$ et $\gamma \Rightarrow^* \varepsilon$,

$([\delta], A) \text{ reads } ([\delta A], C)$ ssi $([\delta A], C)$ et $C \Rightarrow^* \varepsilon$.

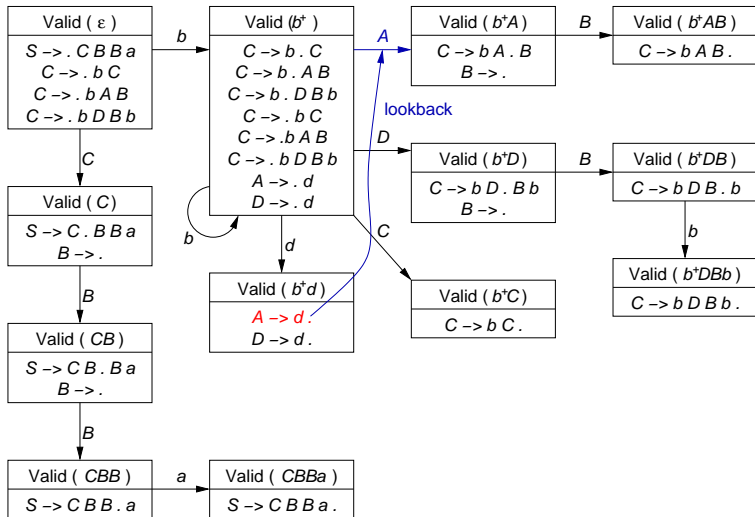
Exemple



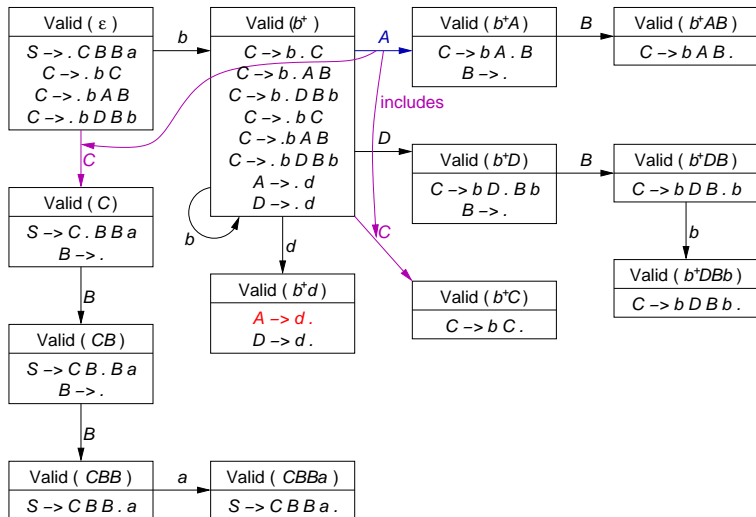
Exemple



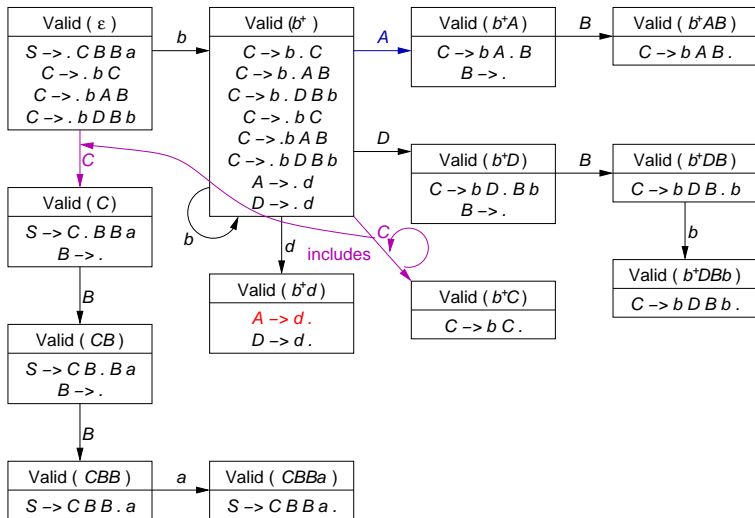
Exemple



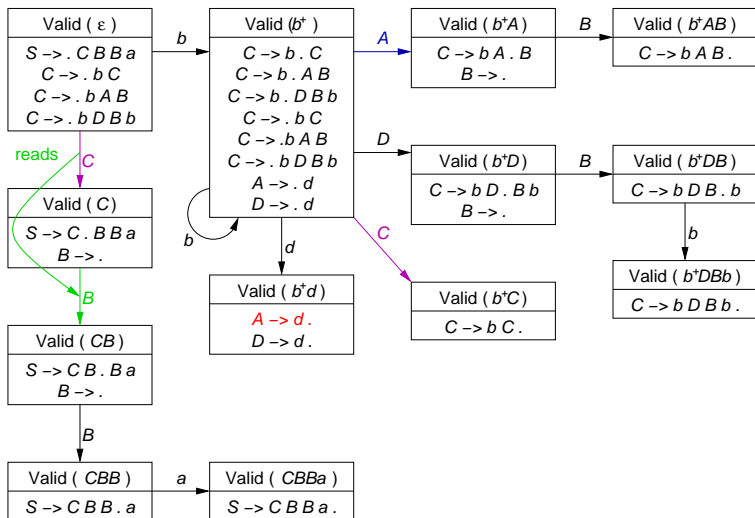
Exemple



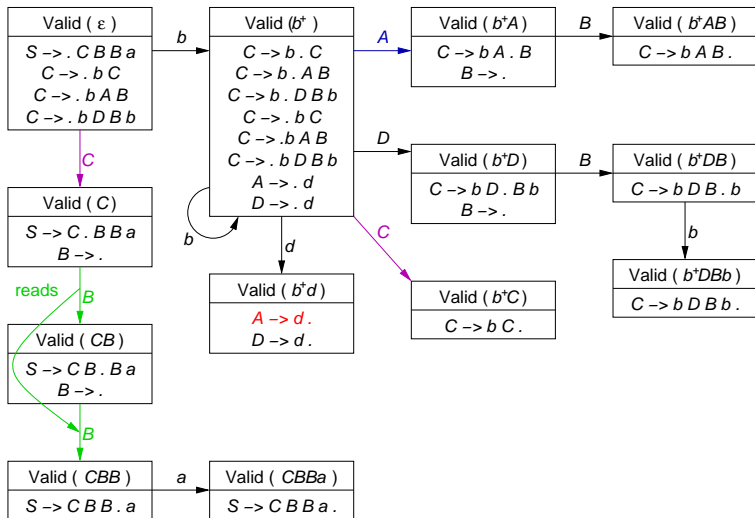
Exemple



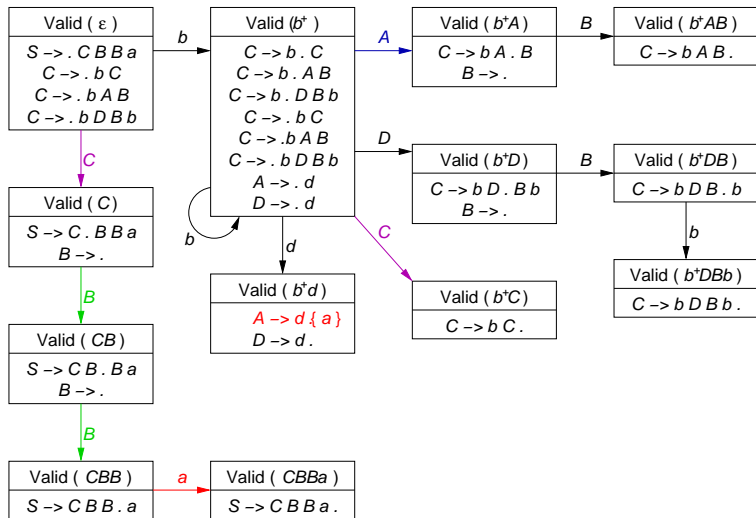
Exemple



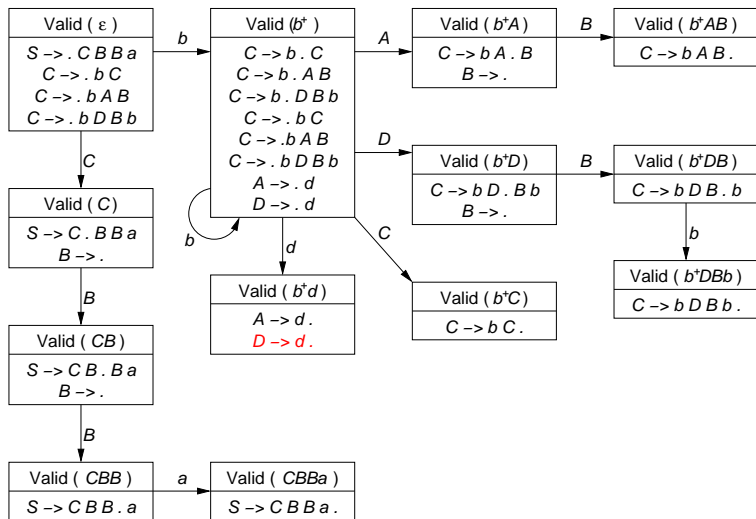
Exemple



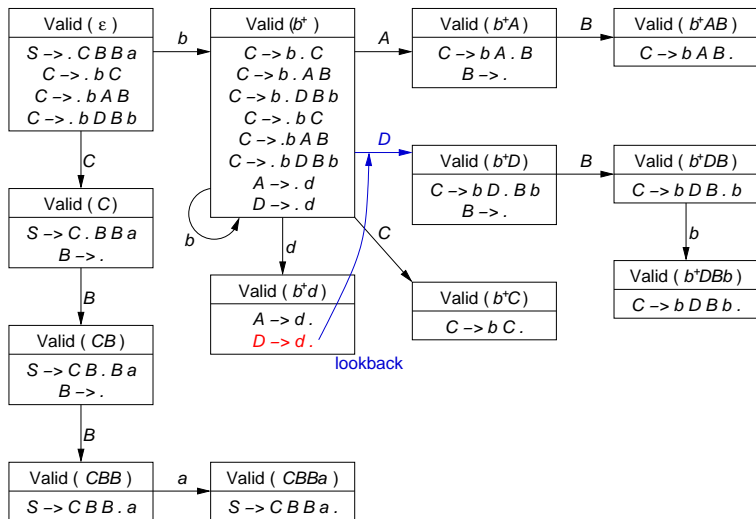
Exemple



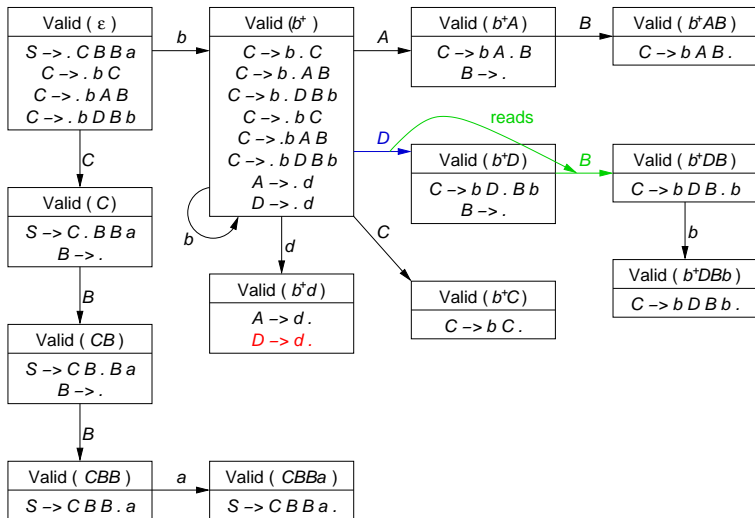
Exemple



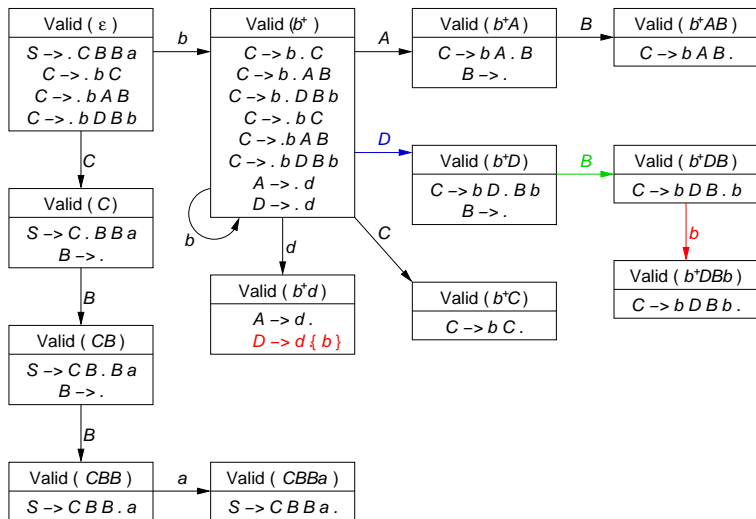
Exemple



Exemple



Exemple



En résumé

- ▶ Le calcul du contexte droit d'une position n'est pas forcément un calcul $LR(k)$ précis, il peut utiliser une équivalence.
- ▶ Cette relation d'équivalence est la relation $\equiv_{LR(0)}$ pour LALR(1).
- ▶ Cette approximation est assez précise pour analyser tous les langages déterministes [DeR69].
- ▶ On peut imaginer d'autres approximations [Kor69, And72]. . .

En résumé

- ▶ Le calcul du contexte droit d'une position n'est pas forcément un calcul $LR(k)$ précis, il peut utiliser une équivalence.
- ▶ Cette relation d'équivalence est la relation $\equiv_{LR(0)}$ pour LALR(1).
- ▶ Cette approximation est assez précise pour analyser tous les langages déterministes [DeR69].
- ▶ On peut imaginer d'autres approximations [Kor69, And72]. . .

En résumé

- ▶ Le calcul du contexte droit d'une position n'est pas forcément un calcul $LR(k)$ précis, il peut utiliser une équivalence.
- ▶ Cette relation d'équivalence est la relation $\equiv_{LR(0)}$ pour LALR(1).
- ▶ Cette approximation est assez précise pour analyser tous les langages déterministes [DeR69].
- ▶ On peut imaginer d'autres approximations [Kor69, And72]. . .

En résumé

- ▶ Le calcul du contexte droit d'une position n'est pas forcément un calcul $LR(k)$ précis, il peut utiliser une équivalence.
- ▶ Cette relation d'équivalence est la relation $\equiv_{LR(0)}$ pour LALR(1).
- ▶ Cette approximation est assez précise pour analyser tous les langages déterministes [DeR69].
- ▶ On peut imaginer d'autres approximations [Kor69, And72]. . .

En résumé

- ▶ Le calcul du contexte droit d'une position n'est pas forcément un calcul $LR(k)$ précis, il peut utiliser une équivalence.
- ▶ Cette relation d'équivalence est la relation $\equiv_{LR(0)}$ pour LALR(1).
- ▶ Cette approximation est assez précise pour analyser tous les langages déterministes [DeR69].
- ▶ On peut imaginer d'autres approximations [Kor69, And72]. . .

Limites de LALR

Les limites de LALR sont les limites de l'approximation par LR(0).

Exercice

Donner l'automate LALR(1) pour la grammaire

$$S \rightarrow aAa \mid bAb \mid aBb \mid bBa, \quad A \rightarrow c, \quad B \rightarrow c.$$



T. Anderson.

Syntactic analysis of LR(k) languages.

PhD thesis, Department of Computing Science, University of Newcastle upon Tyne, 1972.



Franklin Lewis DeRemer.

Practical Translators for LR(k) Languages.

PhD thesis, Massachusetts Institute of Technology, Cambridge, Massachusetts, 1969.



Frank DeRemer and Thomas Pennello.

Efficient computation of LALR(1) look-ahead sets.

ACM Transactions on Programming Languages and Systems (TOPLAS), 4(4):615–649, 1982.



Bent Bruun Kristensen and Ole Lehrmann Madsen.

Methods for computing LALR(k) lookahead.

ACM Transactions on Programming Languages and Systems, 3(1):60–82, 1981.

