

Génie logiciel avancé

Mihaela Sighireanu

UFR d'Informatique Paris Diderot, LIAFA, 175 rue Chevaleret, Bureau 6A7
<http://www.liafa.jussieu.fr/~sighirea/cours/genielog/>

Spécification formelle des comportements: la méthode B

1 Introduction

- Objectifs
- Motivation

2 Méthode B

- Principes
- Machines abstraites
- Ensembles
- Substitutions généralisées
- Obligations de preuve
- Raffinements
- Implémentation
- Modularité
- B événementiel

Objectifs

- Montrer comment les techniques de spécification formelles aident à découvrir des problèmes dans la spécification du système.
- (Cours précédent :) Définir et utiliser les techniques algébriques de spécification (ADT) pour spécifier les interfaces.
⇒ le modèle mathématique est une algèbre de termes.
- Définir et utiliser des techniques basées sur les modèles pour la spécification des comportements.
 - comportements séquentiels : VDM, Z, B
 - comportements parallèles : algèbre de processus, automates hiérarchiques, réseaux de Petri, etc.

Motivation

Spécification formelle des comportement :

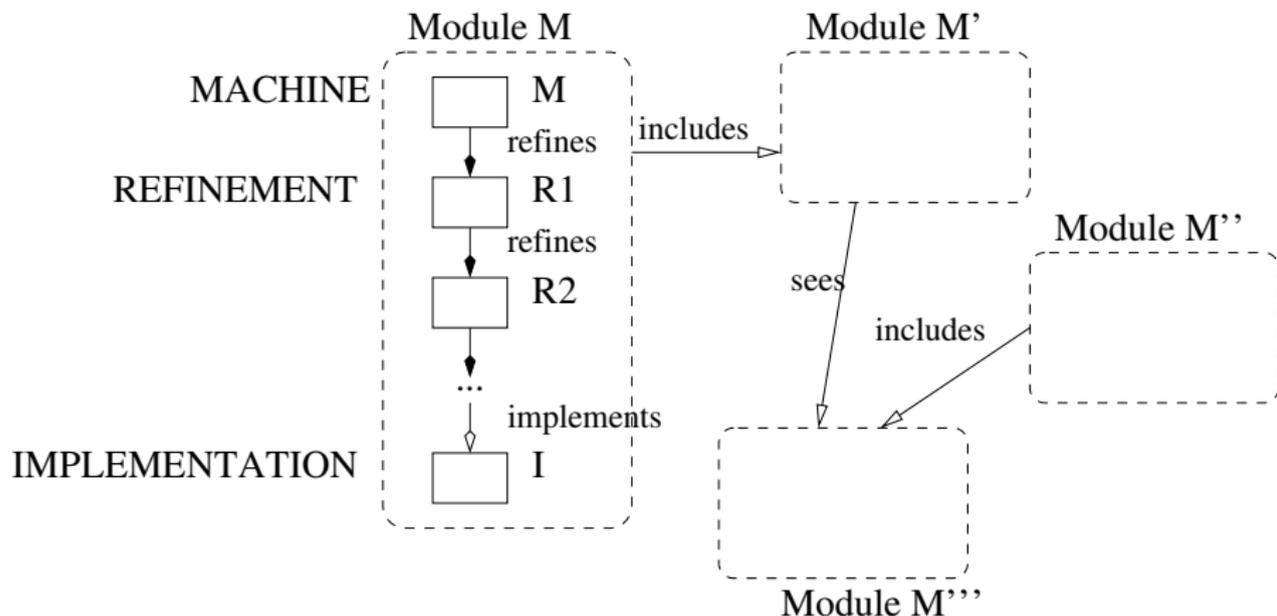
- La spécification d'interfaces permet de spécifier le “quoi” (sortes, opérations et leur propriétés algébriques) sans nous dire le “comment” (état, implémentation)!
- La spécification de comportements s'approche de l'implémentation et formalise l'essentiel d'un langage de programmation :
 - VDM (Johnes), Z (Abrial) : logique de Hoare avec opérations = prédicats
 - B (Abrial) : logique de Hoare avec opérations = substitutions généralisées
- Les deux types de spécifications sont complémentaires.
Par exemple, la spécification d'un système de fichiers Unix :
 - Spécification d'interface : sorte arbre et opérations générales sur un arborescence.
 - Spécification de comportement : état = (arborescence, home dir, crt dir) et des opérations qui changent l'état.

Méthode B

Principes :

- Ecriture de spécifications à état
 - formalisation rigoureuse mais accessible car basée sur la théorie des ensembles et la logique du premier ordre
- Preuve de propriétés sur les données
 - en utilisant le calcul de plus faibles pré-conditions
- Raffinement et génération de code
 - introduction progressive de la complexité ...
 - ... jusqu'à une représentation informatique des données
- Construction incrémentale
 - des spécifications, des développements et des preuves
- Méthodologie et outillage
 - vaste documentation disponible : www.atelierb.eu
 - outil en licence libre : Atelier B
 - génération de code Ada et C

Structure de la spécification



Structure de la spécification

Une unité de compilation en B est :

MACHINE décrit un comportement de manière abstraite par son état et ses opérations ; c'est la base de la spécification d'un comportement.

REFINEMENT (raffinement) est une étape du développement d'une machine ; il détaille la structure et les opérations de la machine ; il génère des obligation de preuve de cohérence du raffinement.

IMPLEMENTATION est le dernier maillon du développement d'une machine, le plus proche du codage ; il génère des obligations de preuve pour les blocs d'instruction utilisés.

Un module = chaîne de développement constitué

d'une MACHINE M ,

0 ou plusieurs REFINEMENT successifs de M (R_M^1, \dots, R_M^n) et

une IMPLEMENTATION I .

- Les modules communiquent par appel d'opérations.
- Ils permettent une spécification (et preuve) incrémentale.

Machines abstraites : structure de la spécification

- Partie entête :
 - nom de la machine
 - (optionnel) paramètres de la machine
 - (optionnel) contraintes sur les paramètres
- Partie statique :
 - déclaration d'ensembles
 - déclaration de constantes
 - propriétés des constantes
 - variables (état)
 - invariant (caractérisation de l'état)
- Partie dynamique :
 - initialisation de l'état
 - opérations

MACHINE $M(X, u)$

CONSTRAINTS

$C(u)$

SETS

$S; T = \{a, b\}$

CONSTANTS

c, d

PROPERTIES

$R(c, d)$

VARIABLES

x, y

INVARIANT

$I(x, y, c, d, u)$

INITIALISATION

$U(x, y)$

OPERATIONS

$r \leftarrow op(p) = \text{PRE } P \text{ THEN } K \text{ END};$

...

END

Exemple : machine de la division entière

MACHINE

DIVISION

OPERATIONS

$qq, rr \leftarrow \text{div}(aa, bb) = /* qq \text{ et } rr \text{ sont le quotient resp. le reste */$

PRE $/* \text{ de la division entière de } aa \text{ par } bb */$

$aa \in \mathbf{NAT} \wedge bb \in \mathbf{NAT}_1$

THEN

ANY ss, tt **WHERE**

$ss \in \mathbf{NAT} \wedge tt \in \mathbf{NAT} \wedge aa = bb * ss + tt \wedge tt < bb$

THEN

$qq, rr := ss, tt$

END

END

END

Note : ci-dessus on utilise la syntaxe concrète mathématique, voir démo Atelier B pour la syntaxe concrète et la feuille mémo B.

Définition de base d'ensembles

Un nouveau ensemble peut être défini **explicitement** :

- soit de manière abstraite (fini ou infini), en définissant uniquement son nom :
SETS ADRESSES
- soit de manière concrète (fini) en énumérant ses valeurs :
SETS FEUX = { rouge, jaune, vert }

Ensembles prédéfinis : **BOOL, NAT, NAT1, INT, CHAR, STRING** et les sous-ensembles d'entiers *m..n*.

Prédicats et opérations sur les ensembles

Les prédicats usuels sont disponibles sur les ensembles :

\in	appartient à	\notin	n'appartient pas à
\subseteq	est inclus dans	$\not\subseteq$	n'est pas inclus dans
\subset	est strictement inclus dans	$\not\subset$	n'est pas strictement inclus dans

Les opérateurs à résultat entier sur les ensembles :

card	nb d'éléments d'un ensemble	$\text{card}(E)$
min	minimum d'un ensemble non vide d'entiers	$\text{min}(E)$
max	maximum d'un ensemble non vide d'entiers	$\text{max}(E)$

Expressions d'ensemble

Les ensembles peuvent être définis **implicitement** en utilisant des expressions d'ensemble E .

\emptyset	ensemble vide	$E \times E$	produit cartésien
$\mathbb{P}(E)$	ensemble de sous-ens.	$\mathbb{P}_1(E)$	ens. de sous-ens. non vides
$\{x \mid P\}$	déf. en compréhension	$\{E, \dots, E\}$	déf. en extension
$E - E$	différence		
$E \cup E$	union	$E \cap E$	intersection
$\text{union}(E)$	union des sous-ens. de E	$\text{inter}(E)$	inter. des sous-ens. de E
$\bigcup Id \cdot (P \mid E)$	union quantifiée	$\bigcap Id \cdot (P \mid E)$	intersection quantifiée

Exemples :

$$\text{union}(\{\{1, 2\}, \{1, 2, 3\}, \{2, 4, 5\}\}) = \{1, 2, 3, 4, 5\}$$

$$\text{inter}(\{\{1, 2\}, \{1, 2, 3\}, \{2, 4, 5\}\}) = \{2\}$$

$$\bigcup x \cdot (x \in \{2, 4\} \mid \{y \mid y \in \mathbb{N} \wedge x - 1 \leq y \leq x + 1\}) = \{1, 2, 3, 4, 5\}$$

Relations

Mathématiquement, les relations sont un cas particulier de construction d'ensemble, car r est une relation entre s et t si $r \in \mathbb{P}(s \times t)$.

Principaux constructeurs de relations (voir mémo B pour une liste complète) :

Expression	Définition	Sémantique & Condition
$s \leftrightarrow t$	$\mathbb{P}(s \times t)$	les relations entre s et t
$\text{dom}(r)$	$\{x \mid x \in s \wedge \exists y. y \in t \wedge (x, y) \in r\}$	domaine de $r \in s \leftrightarrow t$
$\text{ran}(r)$	$\{y \mid y \in t \wedge \exists x. x \in s \wedge (x, y) \in r\}$	co-domaine de $r \in s \leftrightarrow t$
$r[u]$	$\{y \mid y \in t \wedge \exists x. x \in u \wedge (x, y) \in r\}$	image par u , $r \in s \leftrightarrow t \wedge u \subseteq s$
r^{-1}	$\{(y, x) \mid (x, y) \in r\}$	inverse d'une relation $r \in s \leftrightarrow t$
$\text{id}(s)$	$\{(x, x) \mid x \in s\}$	relation identité sur l'ens. s
$r_1; r_2$	$\{(x, z) \mid \exists y. (x, y) \in r_1 \wedge (y, z) \in r_2\}$	composition séquentielle $r_1 \in s \leftrightarrow t, r_2 \in t \leftrightarrow u$

Exercice : $r_1 = \{(0, 2), (1, 5), (2, 5), (2, 7)\}$ et $r_2 = \{(0, 0), (2, -1), (5, 8), (6, 9)\}$
alors $r_1; r_2 = \dots ?$

Fonctions

Mathématiquement, une fonction est une relation dont chaque élément du domaine est associé à au plus un élément du co-domaine.

Principaux constructeurs de fonctions :

Expression	Définition	Sémantique
$s \leftrightarrow t$	$\{r \mid r \in s \leftrightarrow t \wedge \forall x, y, z. (x, y) \in r \wedge (x, z) \in r \Rightarrow (y = z)\}$	f. partielle
$s \dashrightarrow t$	$\{f \mid d \in s \dashrightarrow t \wedge \text{dom}(f) = s\}$	f. totale
$s \gg t$	$\{f \mid f \in s \dashrightarrow t \wedge f^{-1} \in t \dashrightarrow s\}$	f. injective partielle
$s \> t$	$s \gg t \cap s \dashrightarrow t$	f. injective totale
$\lambda f \cdot (P \mid E)$		déf. explicite

Exemple : $\lambda x \cdot (x \in \text{NAT} \mid x + 2)$.

Séquences

Mathématiquement, une séquence est un type particulier de fonction dont le domaine est un intervalle d'entiers et le co-domaine est l'ensemble des éléments de la séquence.

Principaux constructeurs de séquences :

Expression	Définition	Sémantique
$\text{seq}(E)$	$\bigcup n \cdot (n \in \text{NAT} \mid 1..n \rightarrow E)$	seq. finies d'éléments de E
$\text{seq}_1(E)$	$\text{seq}(E) - \emptyset$	seq. non vides
$\text{perm}(E)$		seq. bijectives ou permutations

Valeurs de séquences : $[]$ (seq. vide), $[a, b, c]$

Opérateurs classiques : size , \wedge (concaténation), \leftarrow (ajout à droite), rev (inversion), first , last , tail , front (tous sauf le dernier).

Exercice : Montrer que $\text{front}(s) \leftarrow \text{last}(s) = s$.

Exemples

Ex. 1 : On veut spécifier une opération d'allocation d'un mot dans la mémoire ; elle retourne l'adresse de l'emplacement alloué, s'il y a de la place en mémoire.

Modélisation des ensembles et de l'état :

MACHINE MEMORY

SETS

ADDRESSES

ensemble abstrait d'adresses

CONSTANTS

mem, null

PROPERTIES

$mem \subseteq ADDRESSES \wedge$

les adresses à allouer

$null \in ADDRESSES \wedge$

une adresse particulière

$null \notin mem$

l'adresse *null* n'est pas dans la mémoire

VARIABLES

free

INVARIANT

$free \subseteq mem$

l'ensemble des adresses libres

Exemples

Ex. 2 : Un ascenseur qui a une porte à chaque étage et on ne distingue pas les appels intérieurs de ceux extérieurs; pas de pannes.

Modélisation des ensembles et de l'état :

MACHINE LIFT

SETS

$MODE = \{stop, moving\}$ état de l'ascenseur

CONSTANTS

$max_floors, FLOORS$

PROPERTIES

$max_floors \in \mathbb{NAT}_1 \wedge FLOORS = 0..max_floors$ ensemble d'étages

VARIABLES

$openf, callf, pos, mode$

INVARIANT

$openf \subseteq FLOORS \wedge$ ensemble portes ouvertes

$callf \subseteq FLOORS \wedge$ ensemble d'appels faits

$pos \in FLOORS \wedge$ position courante

$mode \in MODE$ mode courant

Spécification d'opérations

Rappels :

- Logique des programmes (Hoare) : correction partielle

$$P \{S\} Q$$

Si l'état satisfait P avant S et si S termine, alors l'état satisfait Q après.

- Plus faible précondition : correction totale

$$wp(S, Q)$$

Si l'état satisfait $wp(S, Q)$ avant S alors S termine et l'état satisfait Q après.

Remarque : $P\{S\}Q$ en correction totale est équivalent à $P \Rightarrow wp(S, Q)$.

- En B, la plus faible précondition $wp(S, Q)$ est notée sous la forme d'une substitution $[S]Q$.

Langage des substitutions généralisées

Notation	Syntaxe	$wp(S, Q)$	Description
$x := E$		$[x := E]Q$	subst. simple
$x, y := E, F$		$[z := F]$	subst. multiple
skip		$[x := E][y := z]Q$	
$P \mid S$	PRE P THEN S END	Q	subst. sans effet
$P \Rightarrow S$	SELECT P THEN S END	$P \wedge [S]Q$	subst. préconditionnée
$S \parallel T$	CHOICE S OR T END	$P \Rightarrow [S]Q$	subst. gardée
$@z \cdot S$	VAR z IN S END	$[S]Q \wedge [T]Q$	subst. de choix borné
$S; T$		$\forall z. [S]Q$	subst. de choix non borné
$\mathcal{W}(P, S, J, V)$	WHILE P DO S	$[S][T]Q$	séquencement
	INVARIANT J		subst. d'itération
	VARIANT V END		

Langage de substitutions généralisées (suite)

Traduction	Syntaxe dérivée	Description
$(P \Rightarrow S)[]$ $(\neg P \Rightarrow T)$	IF P THEN S ELSE T END	subst. conditionnelle
$@z \cdot (P \Rightarrow S)$	ANY z WHERE P THEN S END	choix gardé
$S T$ $x := \text{bool}(P)$... $x :=$ IF P THEN TRUE ELSE FALSE	subst. multiple généralisée conversion P en valeur booléenne
$f(x) := E$	$f := f \leftarrow \{(x, E)\}$	surcharge fonction

Exemples

Ex. 1 : On veut spécifier une opération d'allocation d'un mot dans la mémoire; elle retourne l'adresse de l'emplacement alloué, s'il y a de la place en mémoire.

Modélisation de l'opération :

INITIALISATION

free := mem

OPERATIONS

rr ← alloc =

entête de l'opération

IF *free* $\neq \emptyset$ **THEN**

test dynamique

ANY *vv* **WHERE**

vv \in *free*

choix d'une adresse libre

THEN

free, rr := free - {vv}, vv

modification de l'état
et retour de l'adresse allouée

END

ELSE

rr := null

retour valeur de non allocation

END;

Exemples

Ex. 2 : Un ascenseur qui a une porte à chaque étage et on ne distingue pas les appels intérieurs de ceux extérieurs; pas de pannes.

Modélisation des ensembles et de l'état :

INVARIANT

$$\begin{aligned} & \text{openf} \subseteq \text{FLOORS} \wedge \text{callf} \subseteq \text{FLOORS} \wedge \\ & \text{pos} \in \text{FLOORS} \wedge \text{mode} \in \text{FLOORS} \wedge \\ & \text{openf} \neq \emptyset \Rightarrow (\text{openf} = \{\text{pos}\} \wedge \text{mode} = \text{stop}) \wedge \text{ s\^u}r\text{e}t\text{e} \\ & \text{mode} = \text{stop} \Rightarrow \text{pos} \notin \text{callf} \end{aligned}$$

INITIALISATION

$$\text{openf} := \emptyset \parallel \text{callf} := \emptyset \parallel \text{pos} := 0 \parallel \text{mode} := \text{stop}$$

OPERATIONS

move =

PRE $\text{openf} = \emptyset$ **THEN**

IF $\text{callf} = \emptyset$ **THEN** $\text{mode} := \text{stop}$

ELSE

ANY nn **WHERE**

$nn : \text{callf} \wedge nn \neq \text{pos}$

THEN

$\text{mode}, \text{pos} := \text{moving}, nn$

END END END ;

actualise *pos*

bouge que si porte non ouverte
pas d'appel, arrêt

un étage avec appel

Obligations de preuve

MACHINE

 $M(X, u)$

CONSTRAINTS

 C

SETS

 $S; T = \{a, b\}$

CONSTANTS

 c

PROPERTIES

 R

VARIABLES

 x

INVARIANT

 I

INITIALISATION

 U

OPERATIONS

 $r \leftarrow op(p) = \text{PRE } P \text{ THEN } K \text{ END};$

Notations :

$$A = C \wedge x \in \mathbb{P}_1(\text{INT})$$

$$B = R \wedge S \in \mathbb{P}_1(\text{INT})$$

$$\wedge T \in \mathbb{P}_1(\text{INT})$$

$$\wedge T = \{a, b\} \wedge a \neq b$$

Preuve que l'initialisation établit l'invariant :

$$A \wedge B \Rightarrow [U]I$$

Preuve de préservation d'invariant pour chaque opération op :

$$A \wedge B \wedge I \wedge P \Rightarrow [K]I$$

Obligations de preuve : exemple

Ex. 1 : Allocation mémoire.

$$A = \text{true}$$

$$B = \text{mem} \subseteq \text{ADDRESSES} \wedge \text{null} \in \text{ADDRESSES} \wedge \text{null} \notin \text{mem} \\ \wedge \text{ADDRESSES} \in \mathbb{P}_1(\text{INT})$$

Preuve que l'initialisation établit l'invariant :

$$B \Rightarrow [\text{free} := \text{mem}](\text{free} \subseteq \text{mem})$$

Preuve de préservation d'invariant pour l'opération *alloc* :

$$B \wedge \text{free} \subseteq \text{mem} \Rightarrow [\text{alloc}](\text{free} \subseteq \text{mem})$$

\Leftrightarrow

$$B \wedge \text{free} \subseteq \text{mem} \Rightarrow \left(\begin{array}{l} (\text{free} \neq \emptyset \Rightarrow (\forall vv \in \text{free} \Rightarrow (\text{free} - \{vv\} \subseteq \text{mem}))) \\ \wedge \\ (\text{free} = \emptyset \Rightarrow (\text{free} \subseteq \text{mem})) \end{array} \right)$$

Relation définie par une substitution

Un substitution généralisée S définit une relation entre les valeurs (en b) d'une variable x avant et après S , c'est-à-dire $\text{prd}_x(S) \in b \leftrightarrow b$.

Notation : x variables avant, x' variables après.

Syntaxe : $x\$0$ dénote la valeur de x avant la substitution dans les prédicats P .

$$\text{prd}_x(x := E) \Leftrightarrow x' = E$$

$$\text{prd}_{x,y}(x := E) \Leftrightarrow x' = E \wedge y' = y$$

$$\text{prd}_x(\text{skip}) \Leftrightarrow x' = x$$

$$\text{prd}_x(P \mid S) \Leftrightarrow P \Rightarrow \text{prd}_x(S)$$

$$\text{prd}_x(P \Rightarrow S) \Leftrightarrow P \wedge \text{prd}_x(S)$$

$$\text{prd}_x(S \parallel T) \Leftrightarrow \text{prd}_x(S) \vee \text{prd}_x(T)$$

$$\text{prd}_x(@z \cdot S) \Leftrightarrow \exists z \cdot \text{prd}_x(S) \quad \text{si } z \text{ n'est pas modifié par } S$$

$$\text{prd}_x(@y \cdot S) \Leftrightarrow \exists (y, y') \cdot \text{prd}_{x,y}(S) \quad \text{si } y \text{ est modifié par } S$$

$$\text{prd}_x(x \in E) \Leftrightarrow x' \in E$$

$$\text{prd}_x(x : P) \Leftrightarrow [x\$0, x := x, x']P$$

$$\text{prd}_x(S; T) \Leftrightarrow S \text{ termine} \Rightarrow \exists x'' \cdot ([x' := x'']\text{prd}_x(S) \wedge [x := x'']\text{prd}_x(T))$$

$$\text{prd}_x(\mathcal{W}(P, S, J, V)) \Leftrightarrow \mathcal{W} \text{ termine} \Rightarrow [x\$0, x := x, x'](J \wedge \neg P)$$

Raffinements de machines

- Raffinement = étape de développement d'une machine.
- Un raffinement détaille et précise les structures de données et les opérations de la machine.
- Les obligations de preuve du raffinement assurent que le raffinement est cohérent avec la sémantique de la machine.

Trois types :

- **Simple** : sans changement de variables d'états
- **De composante** : avec changement (ajout, suppression) de variables d'état
- **Pas à pas** : composition (en séquence) de raffinements

Raffinement simple

Soit x l'ensemble de variables d'état.

Definition

Une substitution S est raffinée par un substitution T , notation $S \sqsubseteq T$, ssi pour tout prédicat R on a $[S]R \Rightarrow [T]R$.

\Leftrightarrow l'effet de T sur les variables x est un des effets de S , c'est-à-dire qu'en T se produit :

- une diminution du non-déterminisme et/ou
- un affaiblissement des pré-conditions

Exemples : Prouver que

$$\begin{aligned} (x := 1 \sqcup x := 2) &\sqsubseteq x := 1 \\ (x > 4 \mid x := x + 1) &\sqsubseteq (x \geq 0 \mid x := x + 1) \end{aligned}$$

Raffinement avec changement de représentation

Soient :

- x l'ensemble de variables d'état (initial) avec valeurs en b .
- y un ensemble de variables d'état (raffiné) avec valeurs en c .
- v une relation telle que $v \in c \leftrightarrow b \wedge \text{dom}(v) = c$

Definition

Une substitution S est raffinée par un substitution T via la relation v , notation $S \sqsubseteq_v T$, ssi $v(y, x) \wedge \text{prd}_y(T) \Rightarrow \exists x' \cdot (\text{prd}_x(S) \wedge v(y', x'))$.

La relation v peut être décrite en extension $\{(y, x) \mid L\}$.

Exemple :

$$\begin{aligned}
 mstate & : mem \rightarrow \text{BOOL} \\
 v & = \{(mstate, free) \mid free = mstate^{-1}[\{FALSE\}]\} \\
 (free := mem) & \sqsubseteq_v (mstate := mem \times \{FALSE\})
 \end{aligned}$$

Machine et raffinement : syntaxe

MACHINE

 $M(X, u)$

CONSTRAINTS

 C

SETS

 G

CONCRETE_CONSTANTS

 c

ABSTRACT_CONSTANTS

 a

PROPERTIES

 R

VARIABLES

 x

INVARIANT

 I

INITIALISATION

 U

OPERATIONS

 $r \leftarrow op(p) = \text{PRE } P \text{ THEN } K \text{ END};$
 \dots

END

REFINEMENT

 $N(X, u)$

REFINES

 M

SETS

 H

CONCRETE_CONSTANTS

 d

ABSTRACT_CONSTANTS

 b

PROPERTIES

 O

VARIABLES

 y

INVARIANT

 J

INITIALISATION

 V

OPERATIONS

 $r \leftarrow op(p) = \text{PRE } Q \text{ THEN } L \text{ END};$
 \dots

END

Machine et raffinement : contraintes

- les paramètres doivent être répétés dans l'entête et pas de contraintes ;
- les ensembles H doivent être nouveaux ;
- les constantes abstraites a doivent être raffinées (en utilisant b ou d) par la relation donnée par le prédicat O ;
- les constantes d ont des nouveaux noms ;
- la relation de raffinement est $v = \{(y, x) \mid I \wedge J\}$;
- les opérations redéfinies en N gardent les mêmes entêtes (liste résultats, nom, liste paramètres).

Machine construite par le raffinement

Soit $B_N = O \wedge H \in \mathbb{P}_1(\text{INT})$.

S'il existe une preuve pour les obligations de preuve suivantes :

- Preuve de l'initialisation :
 $A \wedge B \wedge B_N \Rightarrow [N] \neg [U] \neg J$
- Preuve de pré-condition raffinée :
 $A \wedge B \wedge B_N \wedge I \wedge J \wedge P \Rightarrow Q$
- Preuve conservation de l'invariant par une opération sans résultat :
 $A \wedge B \wedge B_N \wedge I \wedge J \wedge P \Rightarrow [L] \neg [K] \neg J$
- Preuve conservation de l'invariant par une opération avec résultat :
 $A \wedge B \wedge B_N \wedge I \wedge J \wedge P$
 $\Rightarrow [[r := r']L] \neg [K] \neg (J \wedge r = r')$

alors par raffinement on définit
 "virtuellement" la machine ci-contre.

MACHINE

$N_M(X, u)$

CONSTRAINTS

C

SETS

$G; H$

CONCRETE_CONSTANTS

c, d

ABSTRACT_CONSTANTS

b

PROPERTIES

$\exists a \cdot (R \wedge O)$

VARIABLES

y

INVARIANT

$\exists x \cdot \exists a \cdot (R \wedge O \wedge I \wedge J)$

INITIALISATION

\vee

OPERATIONS

$r \leftarrow op(p) =$

PRE $Q \wedge \exists x \cdot \exists a (R \wedge O \wedge I \wedge J \wedge P)$

THEN L **END**;

Raffinement : exemple

Ex. 1 : Allocation mémoire.

REFINEMENT

MEMORY_r1

REFINES

MEMORY

VARIABLES

mstate

INVARIANT

$mstate : mem \rightarrow \text{BOOL} \wedge$

$free = mstate^{-1}[\{FALSE\}]$

INITIALISATION

$mstate := mem \times \{FALSE\}$

OPERATIONS

$rr \leftarrow alloc =$

IF $mstate[\{FALSE\}] \neq \emptyset$ **THEN**

ANY vv **WHERE**

$vv : mstate^{-1}[\{FALSE\}]$

THEN

$mstate(vv) := \text{TRUE} || rr := vv$

END

ELSE $rr := null$

END;

END

Raffinements pas à pas

Lemma

La relation de raffinement est transitive, c'est-à-dire :

$$S \sqsubseteq_{v_1} T \wedge T \sqsubseteq_{v_2} Y \Rightarrow S \sqsubseteq_{v_2; v_1} U$$

Conséquence :

- si la spécification R_2 raffine R_1 via la relation $\{(x_2, x_1) \mid J_1\}$
- et la spécification R_3 raffine R_2 via la relation $\{(x_3, x_2) \mid J_2\}$

alors on peut montrer que R_3 raffine R_1 pour la relation $\{(x_3, x_1) \mid \exists x_2 \cdot (J_1 \wedge J_2)\}$

Implémentation

Dernier maillon d'une chaîne de raffinement d'une machine, une implémentation est un cas particulier de raffinement car les conditions suivantes sont satisfaites :

- une clause spéciale **VALUES** doit fixer les valeurs des ensembles (abstraits) et des constantes tel que l'invariant raffiné est satisfait :

VALUES

ADDRESSES = 0..200000 ; mem = 1000..20000 ; null = 0

- les variables doivent être typées par des ensembles **concrets** :
 - des entiers représentable (**INT**)
 - des booléens (**BOOL**)
 - des types énumérés
 - des tableaux (fonction totale) indexé par un (produit d') ensemble concret simple (non tableau) types avec des éléments dans un ensemble concret simple.
- les substitutions doivent être déterministes, c'est-à-dire des **instructions** : affectation, appel d'opération, séquençement, bloc, déclaration de variables, **IF**, **CASE** et **WHILE**
- les prédicats utilisés dans les instructions doivent être évaluable opérationnellement (sans choix non-déterministe)

Implémentation : exemple

Ex. 1 : Allocation mémoire.

IMPLEMENTATION

MEMORY_I

REFINES

MEMORY_r1

VALUES

ADDRESSES = 0..200000 ; *mem* = 1000..20000 ; *null* = 0

CONCRETE_VARIABLES

mstate

INITIALISATION

mstate := *mem* × {*FALSE*}

OPERATIONS

rr ← *alloc* =

VAR *ind*, *val* **IN**

ind := 1000; *val* := *mstate*(*ind*);

WHILE *ind* ≤ 20000 ∧ *val* = *TRUE* **DO**

ind := *ind* + 1; *val* := *mstate*(*ind*)

INVARIANT

$ind \in 1000..20000 \wedge val = mstate(ind) \wedge mstate[1..ind - 1] \subseteq \{TRUE\}$

VARIANT 20000 - *ind*

END;

IF *ind* ≤ 20000 **THEN** *rr* := *vv*; *mstate*(*vv*) := *TRUE*

ELSE *rr* := *null* **END**

END;

Modularité

Primitives de structurations de modules :

- **IMPORTS** M_1, \dots, M_n : que dans une implémentation, permet d'utiliser les services des machines ou des instanciations de machines importés ; pas d'importation multiple.
- **SEES** M_1, \dots, M_n : dans tout composant, mais sans instaciation, permet d'utiliser en lecture les informations d'une machine ; pas de dépendences circulaires.
- **INCLUDES** M_1, \dots, M_n : dans machine ou raffinement, permet inclusion des définitions d'un composant ou de son instaciation ; pas d'inclusion multiple.

Des obligations de preuves peuvent être générées pour assurer la cohérence de la composition.

Pour rendre visibles les opérations d'une machine importée ou incluse, utiliser :

- la clause **PROMOTES** op_1, \dots, op_n pour sélectionner les opérations
- la clause **EXTENDS** M_i pour inclure puis promouvoir toutes les opérations de M_i

B événementiel

Il s'agit une machine spéciale, appelée **SYSTEM**, utilisée pour spécifier des automates :

- les opérations sont remplacées par des **événements** (= changement atomique de l'état)
- un événement a un nom mais pas de paramètres ou résultat
- les substitutions utilisées dans les événements ont une forme spéciale :
 - **BEGIN S END**
 - **SELECT $G(x)$ THEN S END**
 - **ANY v WHERE $G(t, x)$ THEN S END**

(avec x les variables d'état).