

Programmation Fonctionnelle Avancée Structures de données fonctionnelles efficaces

Ralf Treinen

Université Paris Diderot
UFR Informatique
Institut de Recherche en Informatique Fondamentale



treinen@irif.fr

28 septembre 2018

© Roberto Di Cosmo et Ralf Treinen

Description des objectifs

Réaliser des structures de données *fonctionnelles*

- ▶ afin de pouvoir prouver des propriétés des programmes équationnellement
- ▶ et garder facilement la version avant la modification
- ▶ on ne modifie pas en place la structure de donnée.

On veut faire cela *de façon efficace*

Plan du cours : structures de données fonctionnelles efficaces

- ▶ Structures de données persistantes
- ▶ Raisonnement équationnel
- ▶ Queues et Dequeues
- ▶ Arbres Red-Black
- ▶ Exemples dans la librairie standard : Set et Map

Prouver des propriétés équationnellement

Si on n'utilise pas de structures de données mutables (enregistrements, tableaux, etc.), on peut prouver des propriétés de programmes par simple application du raisonnement équationnel :

- ▶ remplacement d'égaux par égaux
- ▶ induction bien fondée

Exemple

```
let rec append l1 l2 =  
  match l1 with  
  | [] -> l2  
  | a :: r -> a :: (append r l2)
```

Prouvons que append est associative.

$$\forall l_1 l_2 l_3. \text{append}(\text{append } l_1 l_2) l_3 = \text{append } l_1 (\text{append } l_2 l_3)$$

Exercice

```
(* reverse naive *)  
let rec rev = function  
| [] -> []  
| a :: r -> (rev r)@[a];;
```

```
(* reverse efficace *)  
let rec rev_append = function  
| ([], l) -> l  
| (a :: l, l') -> rev_append (l, (a :: l'));;  
let rev' l = rev_append (l, [])
```

- ▶ Prouvez : $\forall l. \text{rev}' l = \text{rev } l$
- ▶ Indication : on a besoin de prouver un énoncé plus général

Preuve par induction structurelle

Par induction structurelle sur l_1 .

Cas $l_1 = []$.

$$\begin{aligned} \text{append} (\text{append } [] l_2) l_3 &= \text{append } l_2 l_3 \\ &= \text{append } [] (\text{append } l_2 l_3) \end{aligned}$$

Cas $l_1 = a :: r$.

$$\begin{aligned} \text{append} (\text{append} (a :: r) l_2) l_3 &= \text{append} (a :: (\text{append } r l_2)) l_3 \\ &= a :: (\text{append} (\text{append } r l_2) l_3) \\ &=_{h.r.} a :: (\text{append } r (\text{append } l_2 l_3)) \\ &= \text{append} (a :: r) (\text{append } l_2 l_3) \end{aligned}$$

Pour en savoir plus

Voir le cours de Sémantique : il donne les bases pour

- ▶ l'induction bien fondée
- ▶ le raisonnement équationnel sur les structures de données de premier ordre
- ▶ le λ -calcul, qui est à la base de tous les langages fonctionnels,
- ▶ etc.

Vous trouverez un traitement en profondeur avec des exemples détaillés (écrit pour SML) dans le livre



L.C. Paulson.

ML for the working programmer.

Cambridge University Press, 1996.

Structures des données *persistantes*

Ce principe de raisonnement est correct pour les structures de données dites *persistantes* :

Structure de donnée persistante

Structure de donnée qui, lors d'une opération, préserve les versions précédentes.

Les structures purement fonctionnelles sont immuables : on ne peut les modifier, mais seulement les copier : elles sont donc automatiquement persistantes.

Voyons dans la suite quelques exemples significatifs de ces structures de données.

Exemples (list1.ml)

```
let l = [1;3;5;7];;
```

```
(* une fonction d'insertion dans l'ordre *)
```

```
let rec insert x = function
```

```
  | [] -> [x]
```

```
  | a::r -> if x > a then a::(insert x r)
            else x::a::r;;
```

```
let l' = insert 4 l;;
```

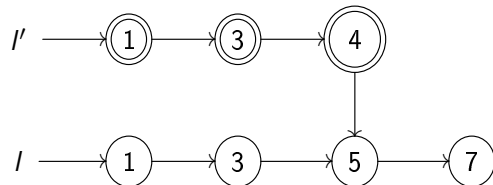
```
(* l reste intacte *)
```

```
l;;
```

Ce qui se passe en mémoire

On simule la modification en place par

- ▶ une copie de la structure jusqu'à la modification
- ▶ l'introduction d'un nœud contenant la modification
- ▶ le partage du reste de la structure



Le prix à payer pour la persistance :

- ▶ une *occupation en mémoire* accrue,
- ▶ l'introduction d'un ramasse-miettes (garbage collector) pour récupérer la mémoire non utilisée.

Les files d'attentes

- ▶ Aussi *tampon*, *FIFO* (pour *first in, first out*)
- ▶ On peut ajouter des valeurs à la file, et les sortir *dans le même ordre*.
- ▶ En opposition à la structure de *pile* qui est *LIFO*.
- ▶ Plusieurs approches pour l'implémentation.

Solution fonctionnelle naïve

- ▶ Type abstrait pour les files
- ▶ Les opérations, par exemple add, envoient la nouvelle file comme résultat.
- ▶ Réalisation avec une liste, ajout de nouveaux éléments à la fin de la liste.

Exemples (queues1.ml)

```

module type FIFO = sig
  type 'a t
  exception Empty
  val empty : 'a t
  val is_empty : 'a t -> bool
  val add : 'a -> 'a t -> 'a t
  val remove : 'a t -> ('a * 'a t)
  (** leve l'exception Empty sur une file vide *)
end;;

```

Exemples (queues2.ml)

```

module FifoNaive : FIFO = struct
  type 'a t = 'a list
  exception Empty
  let empty = []
  let is_empty f = f = []
  let add a f = f@[a]
  let remove = function
    | [] -> raise Empty
    | a::l -> (a, l)
end;;

```

Exemples (queues3.ml)

```

open FifoNaive

let q1 = add 1 (add 2 (add 3 (add 4 empty)))
;;
let (x2,q2) = remove q1
;;
let (x3,q3) = remove q2
;;
let (x4,q4) = remove q1
;; (* persistent ! *)

```

Solution fonctionnelle naïve

- ▶ Le type est bien persistant
- ▶ Problème : une séquence de n opérations peut avoir un coût de n^2 (car `add` appelle `append`)
- ▶ On doit faire mieux !

Exemples (queues4.ml)

```

module type FIFOIMP = sig
  type 'a t
  exception Empty
  val create : unit -> 'a t
  val is_empty : 'a t -> bool
  val add : 'a -> 'a t -> unit
  val remove : 'a t -> 'a
  (* raises Empty if the queue is empty *)
end;;
    
```

Solution impérative

- ▶ type abstrait pour les files
- ▶ les opérations `add`, `remove` prennent une file en argument et la modifient. Pas besoin d'envoyer la file modifiée comme résultat car la file garde son identité même après modification
- ▶ réalisation avec une liste (simplement) chaînée
- ▶ type *pas* persistant
- ▶ opérations en temps constant

```

module Fifolmp = struct
  exception Empty
  type 'a cell =
    Vide
  | Cons of 'a * 'a cell ref
  type 'a t = {mutable first: 'a cell;
              mutable last : 'a cell}
  let create () = {first = Vide; last = Vide}
  let is_empty f = f.first = Vide
  let add a f = match f.last with
    | Vide -> (* f.first doit etre Vide aussi *)
              f.first <- Cons (a, ref Vide);
              f.last <- f.first;
    | Cons (_, r) -> r := Cons (a, ref Vide);
                  f.last <- !r
  let remove f = match f.first with
    | Vide -> raise Empty
    | Cons (a, r) ->
              if f.last = f.first then f.last <- !r;
              f.first <- !r ; a
end;;
    
```

Exemples (queues6.ml)

```

open Fifolmp;;
let f = create ();;

add 3 f;;
f;;
add 4 f;;
f;;
remove f;;
f;;

(* pas persistant *)
    
```

```

module FifoDL : FIFO = struct
  exception Empty
  type 'a t = 'a list * 'a list

  let empty = ([], [])
  let is_empty =
  function
  | ([], []) -> true
  | _ -> false

  let add x (l_in, l_out) = (x::l_in, l_out)

  let remove (l_in, l_out) = match l_out with
  | a::l -> (a, (l_in, l))
  | [] -> match List.rev l_in with
  | [] -> raise Empty
  | a::l -> (a, ([], l))
end;;
    
```

Files fonctionnelles *efficaces*

- ▶ Idée : représenter une file comme une paire de piles, une pile de sortie et une pile d'entrée.
- ▶ Le sommet de la pile de sortie est l'élément suivant à sortir, le sommet de la pile d'entrée est le dernier élément entré (c'est exactement l'opposé des zippers de listes!)
- ▶ Add : empiler l'élément sur la pile d'entrée
- ▶ Remove : supprimer le sommet de la pile de sortie
- ▶ Quoi faire quand la pile de sortie est vide ?
- ▶ On renverse la pile d'entrée vers la pile de sortie, on utilisant une fonction de *reverse* à coût linéaire.

Analyse de coût amorti

- ▶ Le module FifoDL fournit des opérations de coût non homogène : add a coût constant, alors que remove peut avoir un coût linéaire quand la liste de sortie est vide.
- ▶ L'analyse de complexité dit que, dans le pire des cas, la complexité d'une suite de n opérations est bornée par

$$n * O(n) = O(n^2)$$

- ▶ C'est la même borne de complexité obtenue pour FifoNaive! Est-ce que les deux solutions sont équivalentes ?
- ▶ Non, car une suite de n remove dans FifoDL n'utilise jamais un temps $O(n^2)$: si un des remove inverse la liste ($O(n)$), les autres $n - 1$ ont coût constant !

Analyse de coût amorti : la méthode du banquier

- ▶ Calculer, pour une séquence quelconque de n opérations,

$$\sum_{i=1}^{i=n} t(i)$$

où $t(i)$ est le temps d'exécution de la i -ème opération.

- ▶ On définit d'abord un **coût amorti** $a(i)$ de la i -ème opération. Il s'agit d'un **artifact** qui sert seulement à l'analyse de complexité. L'astuce est de trouver une définition de $a(i)$.
- ▶ Notre $a(i)$ doit avoir les propriétés suivantes :
 - ▶ $\forall i : a(i) \geq 0$
 - ▶ $\forall n : \sum_{i=1}^{i=n} a(i) \geq \sum_{i=1}^{i=n} t(i)$
- ▶ Il est toujours possible que $a(i) > t(i)$ ou $a(i) < t(i)$ pour la i -ème opération considérée en isolation.

Analyse de coût amorti : la méthode du banquier

- ▶ Quand $a(i) > t(i)$ on imagine avoir fait un **gain** de $a(i) - t(i)$, quand $a(i) < t(i)$ on imagine une **perte** de $t(i) - a(i)$.
- ▶ Dans notre exemple, une opération **add** fait un gain. On imagine que ce gain est stocké sous forme d'un crédit avec l'élément ajouté. On peut se servir d'un crédit pour des opérations futures chères (renversement d'une liste).
- ▶ En général, le crédit accumulé après n opérations est

$$\sum_{i=1}^{i=n} (a(i) - t(i)) = \sum_{i=1}^{i=n} a(i) - \sum_{i=1}^{i=n} t(i) \geq 0$$

- ▶ On n'est donc jamais dans le rouge !

Analyse de coût amorti pour FifoDL

- ▶ Coût réel :
 - ▶ coût réel de **add** : 1
 - ▶ coût réel de **remove** : 1 si la liste de sortie est non vide, len si la liste de sortie est vide et la liste d'entrée a longueur len
- ▶ Coût amorti :
 - ▶ coût amorti pour **add** : 2
 - ▶ coût amorti pour **remove** : 1
- ▶ Après avoir payé pour chaque opération, on se retrouve avec chaque élément sur la liste de sortie ayant 0 crédit, et chaque élément de la liste d'entrée en ayant 1.
- ▶ Dans le pire des cas, une suite de n opérations a un coût amorti accumulé de $2 * n = O(n)$, ce qui donne une complexité accumulée de $O(n)/n = O(1)$.
- ▶ On a donc bien gagné en utilisant FifoDL.

Analyse de coût amorti pour FifoDL : schéma de preuve

Il reste à montrer que pour tout n :

$$\sum_{i=1}^{i=n} a(i) \geq \sum_{i=1}^{i=n} t(i)$$

- ▶ tout élément dans la pile d'entrée porte un crédit de 1

par induction sur la longueur de la liste d'opérations :

- ▶ **empty** (c.-à-d. $n = 0$) : trivial
- ▶ dernière opération **add** : on a un gain de 1, qu'on place comme un crédit sur l'élément ajouté à la pile d'entrée.
- ▶ dernière opération **remove** qui fait appel à `List.rev` : si la pile d'entrée est de longueur l on a un crédit de l (1 par élément) qu'on utilise pour renverser la liste (coût l).
- ▶ dernière opération **remove** de coût unitaire : pas de gain et pas de perte.

Les Dequeues

Il est possible d'adapter la même technique pour traiter les *double ended queues*, qui permettent d'insérer et supprimer en tête et en queue.

```

module type DEQUE = sig
  type 'a queue
  val empty : 'a queue
  val is_empty : 'a queue -> bool
  (* insert, inspect, and remove the front element *)
  val cons : 'a -> 'a queue -> 'a queue
  val removefirst : 'a queue -> 'a * 'a queue
  (* raises Empty if queue is empty *)
  (* insert, inspect, and remove the rear element *)
  val snoc : 'a queue -> 'a -> 'a queue
  val removelast : 'a queue -> 'a * 'a queue
  (* raises Empty if queue is empty *)
end
    
```

Recherche

- Dans un arbre binaire de recherche, trouver un élément revient à faire

```

let rec member x = function
  | E -> false
  | T (a, y, b) ->
    if x < y then member x a
    else if y > x then member x b
    else true
    
```

- Mais cette fonction peut avoir un coût linéaire si l'arbre est dégénéré (réduit à une liste)!

Arbres Binaires de Recherche

- Un arbre binaire est facile à définir en OCaml

```

type 'a abr = E
  | T of 'a abr * 'a * 'a abr
    
```

- Un arbre binaire est appelé arbre de recherche s'il satisfait la propriété suivante :

Pour tout nœud $T(l, v, r)$, la valeur v est plus grande que celle de tous les nœuds de l , et plus petite que celle de tous les nœuds de r .

- Un parcours *infix* d'un arbre binaire de recherche donne les valeurs stockées dans l'arbre dans l'ordre ascendant.

Arbres Binaires de Recherche Équilibrés

- Pour que les opérations soient efficaces, il faut que l'arbre soit *équilibré*.
- Il existent différentes définitions d'équilibre, mais pour ce qui nous concerne, l'important est cette propriété :
La profondeur d'un arbre binaire équilibré contenant n nœuds est bornée par $O(\log n)$
- Grâce à cette propriété, la recherche qu'on a écrit plus haut s'effectue en temps logarithmique sur un arbre équilibré.

ABR Équilibrés

- ▶ Il y a un certain nombre de structures de données dans cette famille :
 - AVL** : premier inventé, Adelson-Velskii et Landis, 1962 :
La hauteur de deux sous-arbres diffère par 1 au plus.
 - 2-3 trees** : structure permettant 2 ou 3 fils aux nœuds internes, et 1 ou 2 valeurs dans les feuilles
 - Red-Black trees** : introduit par Rudolf Bayer, 1972
- ▶ Dans tous les cas, la recherche est faite comme pour les ABR, mais l'insertion et la suppression demandent du travail supplémentaire pour maintenir l'équilibre.

Importance des ABR Équilibrés

- ▶ Il est possible de donner une implémentation fonctionnelle de structures de données sophistiquées comme les arbres binaires de recherche équilibrés.
- ▶ Ces structures de données sont importantes parce qu'elles permettent de réaliser facilement :
 - ▶ des ensembles ordonnés, ou des tables d'associations
 - ▶ une implémentation fonctionnelle persistante et assez efficace ($\log n$ contre n) de structures impératives comme les tableaux.
- ▶ Nous allons regarder ici une possible implémentation fonctionnelle des arbres Red-Black.

Arbres Red-Black

- ▶ Un arbre Red-Black est un arbre binaire de recherche dont les nœuds ont une couleur, Red ou Black.


```
type color = R | B
type tree = E | T of color*tree*elem*tree
```
- ▶ Il satisfait en plus les conditions suivantes :
 - ▶ le père d'un nœud rouge est noir
 - ▶ tout chemin de la racine à une feuille (vide) contient le même nombre de nœuds noirs
- ▶ Il s'ensuit que la profondeur de l'arbre est au maximum $2(\log n)$, et on peut donc espérer des opérations en temps $O(\log n)$.

Arbres Red-Black : recherche I

La recherche s'effectue en temps logarithmique, comme pour tout ABR équilibré.

```
let rec member x = function
  | E -> false
  | T (_, a, y, b) ->
    if islt x y then member x a
    else if islt y x then member x b
    else true
```

Ici `islt: 'a -> 'a -> bool` est une fonction qui retourne vrai si son premier argument est inférieur au deuxième, dans un ordre donné.

Arbres Red-Black : insertion I

L'insertion, c'est autre chose : le code suivant est faux :

```
let colorinsert = R (* ou B ? *)

let rec ins x = function
| E -> T (colorinsert, E, x, E)
| T (color, a, y, b) as s ->
    if islt x y then T (color, ins x a, y, b)
    else if islt y x then T (color, a, y, ins x b)
    else s
```

Si le nouveau élément est coloré rouge, on peut se retrouver, après l'insertion, avec un nœud Rouge avec père Rouge.

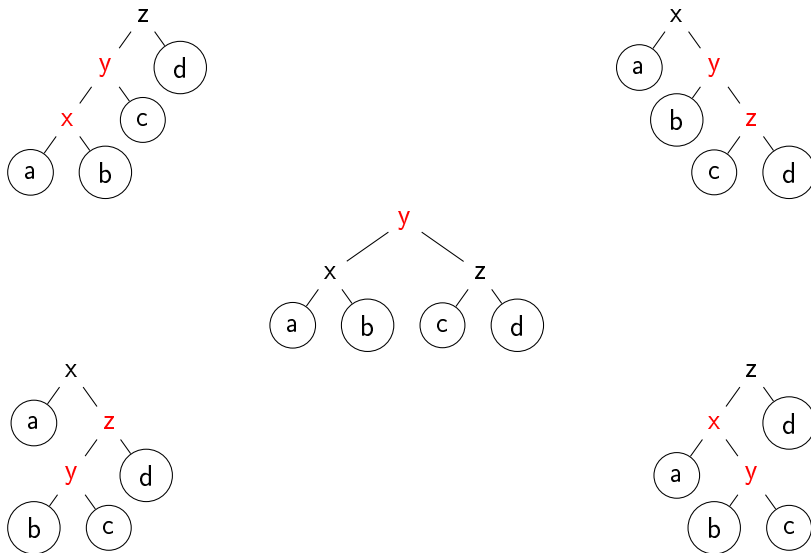
Si le nouveau élément est coloré noir, on peut se retrouver, après l'insertion, avec un chemin ayant plus de nœuds noirs que les autres.

Arbres Red-Black : rééquilibrage I

On colorie Rouge les nouveaux nœuds, et on corrige les séquences Rouge-Rouge une à une en restaurant l'invariant en bas mais en faisant remonter une racine rouge.

```
let bal = function
| B, T (R, T (R, a, x, b), y, c), z, d
| B, T (R, a, x, T (R, b, y, c)), z, d
| B, a, x, T (R, T (R, b, y, c), z, d)
| B, a, x, T (R, b, y, T (R, c, z, d)) ->
    T (R, T (B, a, x, b), y, T (B, c, z, d))
| a, b, c, d -> T (a, b, c, d)
```

Rééquilibrage local : la fonction bal



Insert avec rééquilibrage

La nouvelle fonction insert (correcte) s'écrit comme suit :

```
let insert x s =
let rec ins = function
| E -> T (R, E, x, E)
| T (color, a, y, b) as s ->
    if islt x y then bal (color, ins a, y, b)
    else if islt y x then
        bal (color, a, y, ins b)
    else s in
match ins s with (* surement non vide *)
| T (_, a, y, b) -> T (B, a, y, b)
| _ -> assert false ;;
```

Le point important à noter est que la racine est colorée Noir, ainsi même une violation Rouge-Rouge à la racine est corrigée.

Utilisation des arbre Red-Black pour Set I

Nous pouvons construire un module Set à partir de ces arbres :

(* Un type ordonne et la fonction de comparaison *)

```

module type ORDERED = sig
  type t
  val compare : t -> t -> int
end

module type SET = sig
  type elem
  type set
  val empty : set
  val insert : elem -> set -> set
  val member : elem -> set -> bool
end;;
    
```

Utilisation des arbre Red-Black pour Set III

```

let rec member x = function
  | E -> false
  | T (_, a, y, b) ->
    if islt x y then member x a
    else if islt y x then member x b
    else true

let bal = function
  | B, T (R, T (R, a, x, b), y, c), z, d
  | B, T (R, a, x, T (R, b, y, c)), z, d
  | B, a, x, T (R, T (R, b, y, c), z, d)
  | B, a, x, T (R, b, y, T (R, c, z, d)) ->
    T (R, T (B, a, x, b), y, T (B, c, z, d))
  | a, b, c, d -> T (a, b, c, d)
    
```

Utilisation des arbre Red-Black pour Set II

```

module RedBlackSet (Element : ORDERED) :
  (SET with type elem = Element.t) =
struct

  type elem = Element.t
  let islt x y = (Element.compare x y) < 0

  type color = R | B
  type tree = E | T of color * tree * elem * tree
  type set = tree

  let empty = E
    
```

Utilisation des arbre Red-Black pour Set IV



```

let insert x s =
  let rec ins = function
    | E -> T (R, E, x, E)
    | T (color, a, y, b) as s ->
      if islt x y then bal (color, ins a, y, b)
      else if islt y x
        then bal (color, a, y, ins b)
        else s in
    match ins s with (* surement non vide *)
    | T (_, a, y, b) -> T (B, a, y, b)
    | _ -> assert false
  end
    
```

Compléter l'exemple

- ▶ On peut ajouter facilement des fonctions qui retournent le plus grand ou plus petit élément, ou la liste des éléments dans l'ordre.
- ▶ Pour ajouter une fonction qui retire un élément, il faut un peu plus de travail, voir par exemple :
 - ▶ <http://www.lri.fr/~filliatr/software.en.html>
 - ▶ <http://benediktmeurer.de/2011/10/16/red-black-trees-for-ocaml/>

Pour en savoir plus

-  [T.H. Cormen, C.E. Leiserson, and Stein. C. Rivest, R. L. Introduction to algorithms.](#)
MIT electrical engineering and computer science series. MIT Press, 2001.
-  [Chris Okasaki.](#)
Red-black trees in a functional setting.
[J. Funct. Program., 9\(4\) :471–477, 1999.](#)

Quelques exemples de la librairie standard

[Set.Make](#) Ensembles

[Map.Make](#) Associations

Ils sont paramétrés par un ordre sur les type de données des éléments, comme notre exemple précédent, et utilisent des AVL.